



# KM

## REGULATEUR ET MINI-PROGRAMMATEUR



### Manuel d'utilisation

24/07 - Code: ISTR\_M\_KM-SERIES\_F\_11\_--

#### Ascon Tecnologic S.r.l. a socio unico

Viale Indipendenza 56, 27029 Vigevano (PV) - ITALY

Tel.: +39 0381 69871/FAX: +39 0381 698730

Webmail: www.ascontecnologic.com

e-mail: info@ascontecnologic.com

## 1 MONTAGE

### 1.1 Recommandations de montage

Instrument conçu pour un montage permanent, en intérieur uniquement, dans une armoire électrique, avec bornier accessible et câblage par l'arrière.

Choisir un emplacement avec les caractéristiques suivantes:

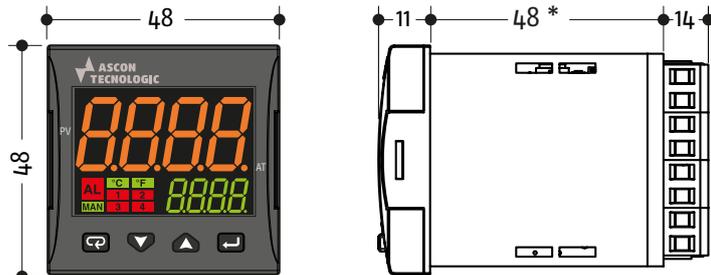
- ◆ Facile d'accès;
- ◆ Peu de vibrations et pas de chocs;
- ◆ Il devrait y avoir aucun gaz corrosifs;
- ◆ Sans présence d'eau ou d'autres fluides (i.e. condensation);
- ◆ Température ambiante compatible avec les spécifications (0... 50°C);
- ◆ Humidité relative compatible avec les spécifications (20... 85%);

Montage sur tableau avec épaisseur maxi 15 mm.

Si l'indice de protection maximal IP65 est requis, le joint optionnel doit être installé.

### 1.2 Dimensions (mm)

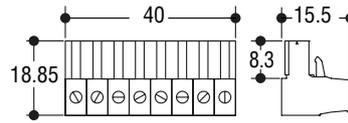
#### 1.2.1 Instrument avec terminaux non-amovibles



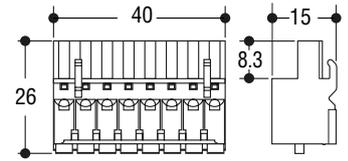
\* Dans les modèles avec alimentation universelle, le corps du régulateur est long de 63,3 mm

#### 1.2.2 Terminaux amovibles

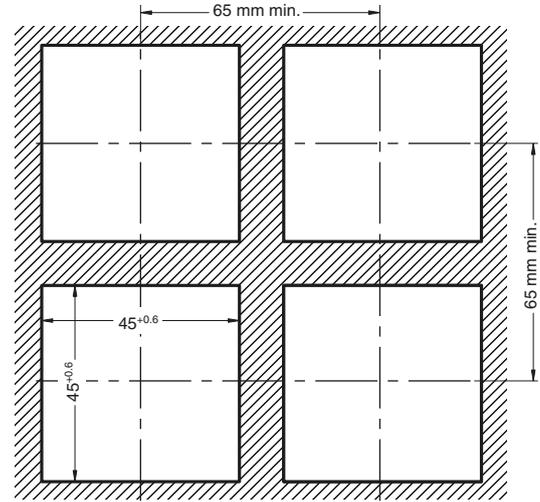
Bornes à vis débrochable



Bornes à ressort débrochable

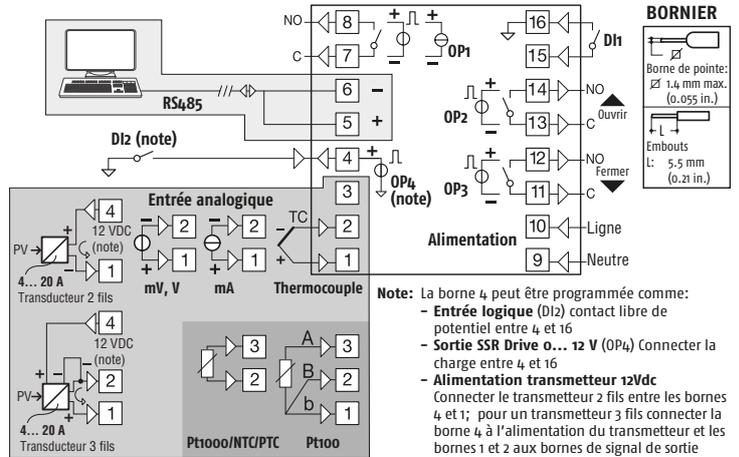


#### 1.2.3 Découpe du panneau



## 2 CONNEXIONS

### 2.1 Schéma de câblage

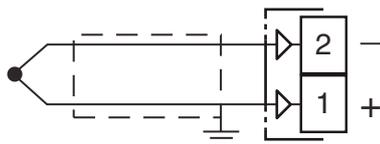


#### Généralités pour le câblage

- ◆ Séparer les câbles de puissance et les câbles de mesure.
- ◆ Les composants externes (barrières zener, etc.) connectés entre le capteur et les bornes d'entrée peuvent générer des erreurs de mesure dues à une résistance de ligne excessive ou mal compensée ainsi qu'à des pics de courant.
- ◆ Si certains câbles sont blindés, le blindage de protection doit être connecté à la terre d'un seul côté.
- ◆ Attention aux résistances de ligne, une résistance trop élevée génère des erreurs de mesure.

## 2.2 Entrées

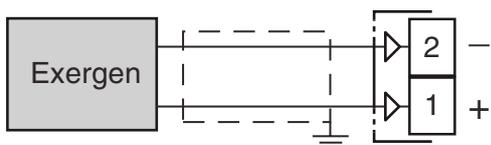
### 2.2.1 Entrée thermocouple



**Courant de détection de continuité:** 250 nA;  
**Soudure froide:** Compensation automatique entre 0... 50°C;  
**Dérive thermique de la CSF:** 0.1°C/°C après 20 min de chauffe;  
**Impédance d'entrée:** > 1 MΩ;  
**Calibration:** Selon EN 60584-1.

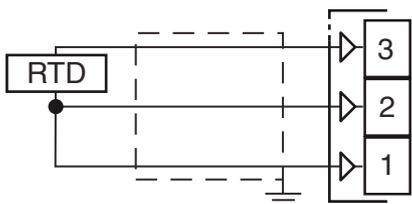
**Note:** Pour les entrées TC, utiliser des câbles de compensation, de préférence blindés.

### 2.2.2 Entrée capteur infrarouge



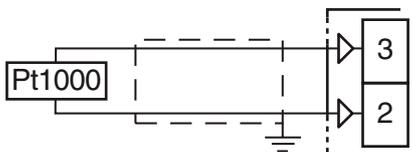
**Résistance externe:** Sans objet;  
**Soudure froide:** Compensation automatique entre 0... 50°C;  
**Dérive thermique de la CSF:** 0.1°C/°C;  
**Impédance d'entrée:** > 1 MΩ.

### 2.2.3 Entrée RTD (Pt 100)



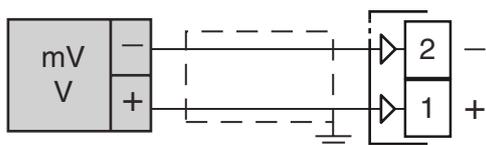
**Circuit d'entrée:** Injection de courant (150 µA);  
**Résistance de ligne:** Compensation automatique jusqu'à 20Ω/fil avec erreur maxi 0.3°C;  
**Calibration:** Selon EN 60751/A2.  
**Note:** La résistance des 3 fils doit être identique.

### 2.2.4 Entrée RTD Pt 1000, NTC et PTC



**Résistance de ligne:** Non compensée;  
**Circuit d'entrée 1000:** Injection de courant (15 µA);  
**Calibration Pt1000:** Selon EN 60751/A2.

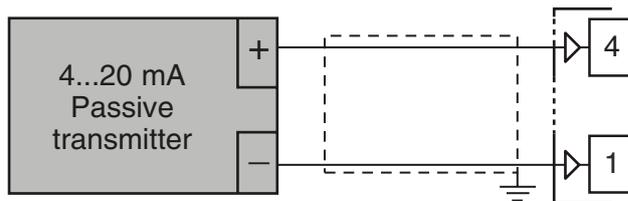
### 2.2.5 Entrée V et mV



**Impédance d'entrée** > 1 MΩ pour entrée mVt;  
 500 kΩ ppour entrée V.

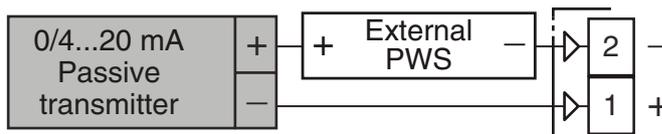
### 2.2.6 Entrée mA

**Entrée 0/4... 20 mA pour transmetteurs passifs**  
**Avec alimentation transmetteur interne**

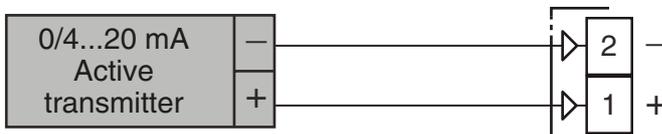


**Impédance d'entrée:** < 53 Ω;  
**Alim. aux. interne:** 12 VDC (±20%), 20 mA max..

**Entrée 0/4... 20 mA pour transmetteur passif**  
**Avec alimentation transmetteur externe**



**Entrée 0/4... 20 mA pour transmetteur actif**

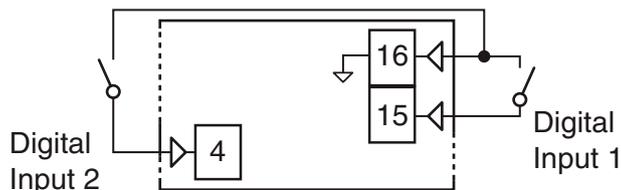


### 2.2.7 Entrées Logiques

#### Notes de sécurité

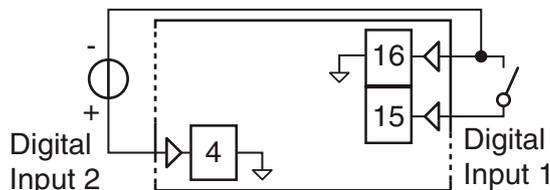
- ◆ Séparer les câbles d'entrées logiques et la puissance;
- ◆ L'instrument met 150 ms pour détecter un changement d'état;
- ◆ Les entrées logiques ne sont **PAS** isolées de l'entrée mesure. Une isolation double ou renforcée entre les entrées logiques et l'alimentation doit être effectuée en externe.

#### Entrée logique par contact



**Résistance maximum:** 100 Ω.  
**Niveau de contact:** DI1 = 10 V, 6 mA;  
 DI2 = 12 V, 30 mA.

#### Entrée logique par 24 VDC



**Etat logique 1:** 6... 24 VDC;  
**Etat logique 0:** 0... 3 VDC.

## 2.3 Sorties

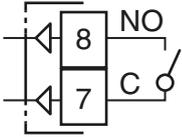
### Notes de sécurité

- ◆ Pour éviter les chocs électriques, connecter l'alimentation en dernier
- ◆ Pour les connexions d'alimentation utiliser des câbles N°16 AWG ou plus conçus pour au moins 75°C.
- ◆ Utiliser du câble cuivre uniquement
- ◆ Les sorties SSR ne sont pas isolées. Une isolation renforcée sera assurée par les relais statiques.
- ◆ Pour les sorties SSR, mA et V si la ligne est de plus de 30 m utiliser un câble blindé.

**⚠ Avant de raccorder les actionneurs, nous recommandons de configurer au préalable l'instrument (ex.: type d'entrée, de régulation, alarme etc.).**

### 2.3.1 Sortie 1 (OP1)

#### Sortie Relais

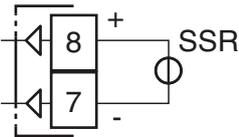


**Contact:**

- 4 A / 250 V  $\cos\phi = 1$
- 2 A / 250 V  $\cos\phi = 0.4$ ;

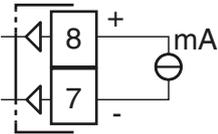
**Operations:**  $1 \times 10^5$ .

#### Sortie SSR Drive



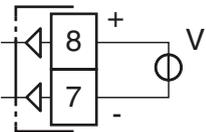
**Niveau logique 0:**  $V_{out} < 0.5 \text{ VDC}$ ;  
**Niveau logique 1:**  $12 \text{ V} \pm 20\%$ , 20 mA max..

#### Sortie Analogique Courant (KM3 seulement)



**Sortie mA:** 0/4... 20 mA, isolée, RL max. 500  $\Omega$ .

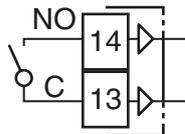
#### Sortie Analogique Tension (KM3 seulement)



**Sortie V:** 0/2... 10 V, isolée, RL min.: 500 $\Omega$ .

### 2.3.2 Sortie 2 (OP2)

#### Sortie Relais

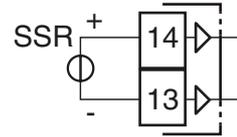


**Contact:**

- 2 A / 250 V  $\cos\phi = 1$ ;
- 1 A / 250 V  $\cos\phi = 0.4$ ;

**Opérations:**  $1 \times 10^5$ .

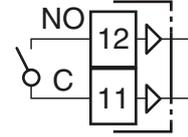
### Sortie SSR Drive



**Niveau logique 0:**  $V_{out} < 0.5 \text{ VDC}$ ;  
**Niveau logique 1:**  $12 \text{ V} \pm 20\%$ , 20 mA max..

### 2.3.3 Sortie 3 (OP3)

#### Sortie Relais

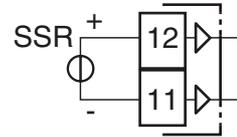


**Contact:**

- 2 A / 250 V  $\cos\phi = 1$ ;
- 1 A / 250 V  $\cos\phi = 0.4$ ;

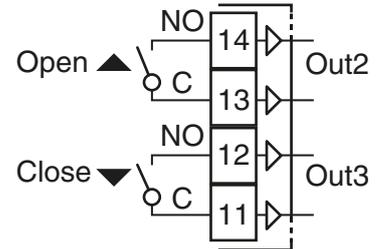
**Operations:**  $1 \times 10^5$ .

#### Sortie SSR Drive



**Niveau logique 0:**  $V_{out} < 0.5 \text{ VDC}$ ;  
**Niveau logique 1:**  $12 \text{ V} \pm 20\%$ , 20 mA max..

### 2.3.4 Commande Servomoteur Sorties 2 et 3 (KM3 seulement)



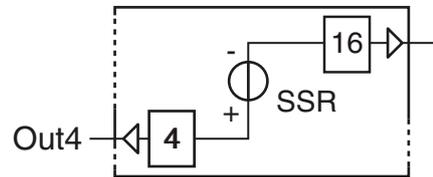
**OP2/3 contact:**

- 2 A / 250 V  $\cos\phi = 1$ ;
- 1 A / 250 V  $\cos\phi = 0.4$ ;

**Opérations:**  $1 \times 10^5$ .

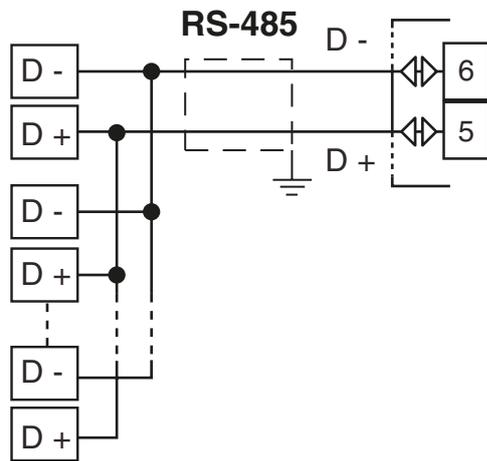
### 2.3.5 Sortie 4 (OP4)

#### Sortie SSR Drive



**Niveau logique 0:**  $V_{out} < 0.5 \text{ VDC}$ ;  
**Niveau logique 1:**  $12 \text{ V} \pm 20\%$ , 20 mA max..  
 Avec protection contre les surcharges.

## 2.4 Interface série



**Type d'interface:** Isolée (50 V) RS-485;

**Tensions:** Selon standard IEA;

**Protocole:** MODBUS RTU;

**Format:** 8 bits sans parité;

**Stop bit:** 1 (one);

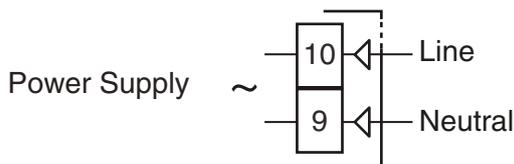
**Vitesse:** Programmable entre 1200... 38400 baud;

**Address:** Programmable entre 1... 255.

**Notes:** 1. L'interface RS-485 permet de raccorder jusqu'à 30 instruments à une unité Maître.

2. Logueur de câble maxi 1.5 km à 9600 baud.

## 2.5 Alimentation



**Tension d'alim:** • 24 VAC/DC ( $\pm 10\%$ );  
• 100... 240 VAC ( $-15\%$ ...  $+10\%$ );  
• 24... 240 VAC/DC ( $\pm 10\%$ ).

**Notes:** 1. Avant de raccorder l'appareil à l'alimentation, s'assurer que le voltage est identique à celui indiqué sur l'étiquette d'identification;

2. La polarité de l'alimentation est sans importance;

3. L'alimentation n'est pas protégée par fusible. Prévoir un fusible externe type T 1A, 250 V;

4. Quand l'instrument est alimenté par la clé A01, les sorties ne sont pas alimentées et l'instrument peut afficher l'indication "oULd" (Out 4 Overload).

## 3 CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

### 3.1 Spécifications techniques

**Boitier:** Plastique, auto extinguible degré: V-0 selon UL 94;

**Protection de façade:** IP 65 (avec joint optionnel pour utilisation intérieure selon EN 60070-1)

**Protection des bornes:** IP 20 selon EN 60070-1;

**Installation:** Montage en tableau;

**Bornier:** Bornes à vis 16 M3 pour câbles de 0.25... 2.5 mm<sup>2</sup> (AWG22... AWG14) avec schéma de câblage

**Dimensions:** 48 x 48, profondeur 75.5... 99 mm (2.97... 3.89 in) en fonction du modèle et de terminaux utilisés;

**Découpe:** 45(+0.6) x 45(+0.6) mm [1.78(+0.023) x 1.78(+0.023) in.];

**Masse:** 126... 151 g en fonction du modèle/terminaux utilisés;

**Alimentation:**

- 24 VAC/DC ( $\pm 10\%$  de la valeur nominale);
- 100... 240 VAC ( $-15\%$ ...  $+10\%$  de la valeur nominale);
- 24... 240 VAC ( $\pm 10\%$  de la valeur nominale);

**Consommation:** 5 VA (24... 240 VAC/DC: 6 VA) max.;

**Tension d'isolement:**

- 3000 Vrms selon EN 61010-1 (modèles avec alimentation 100... 240 VAC/DC ou 24... 240 VAC/DC),
- Isolation simple (modèles avec alimentation 24 VCA/DC);

**Temps de rafraîchissement affichage:** 500 ms;

**Temps d'échantillonnage:** 130 ms;

**Résolution:** 30000 points;

**Erreur globale**  $\pm 0.5\%$  F.S.V.  $\pm 1$  digit @ 25°C de température ambiante;

**Dérive en température:** Inclue dans l'erreur globale;

**Température de fonctionnement:** 0... 50°C (32... 122°F);

**Température de stockage:** -30... +70°C (-22... +158°F);

**Humidité:** 20... 85% RH, sans condensation.

**Compatibilité électromagnétique et sécurité**

**Conformité:** Directive EMC (EN 61326-1),  
Directive de sécurité (EN 61010-1);

**Catégorie d'installation II;**

**Catégorie de pollution: 2.**

## 4 COMMENT COMMANDER

### Modèle

**KM1** - = Régulateur  
**KM1W** = Régulateur avec affichage blanc  
**KM1T** = Régulateur + timer  
**KM1TW** = Régulateur + timer avec affichage blanc  
**KM3** - = Régulateur  
**KM3W** = Régulateur avec affichage blanc  
**KM3T** = Régulateur + timer  
**KM3TW** = Régulateur + timer avec affichage blanc  
**KM3P** = Régulateur + timer + programmeur  
**KM3PW** = Régulateur + timer + programmeur avec affichage blanc

### Alimentation

**H** = 100... 240 VAC

**L** = 24 VAC/DC

**U** = 24... 240 VAC/DC

### Entrée de mesure + Entrée logique DI1 (standard)

**C** = J, K, R, S, T, PT100, PT 1000 (2 wires), mA, mV, V

**E** = J, K, R, S, T, NTC, PTC, mA, mV, V

### Sortie 1 (Out 1)

**I** = 0/4... 20 mA, 0/2... 10 V (seulement KM3)

**R** = Relais SPDT 4 A/250Vac (sur charges résistives)

**O** = SSR Drive 12 Vdc/20 mA

### Sortie 2 (Out 2)

- = Absent

**R** = Relais SPST NO 2 A/250Vac (sur charges résistives)

**O** = SSR Drive 12 Vdc/20 mA

**M** = Relais SPST 2 A/250Vac (servomoteur, KM3 seulement)(note)

### Sortie 3 (Out 3)

- = Absent

**R** = Relais SPST NO 2 A/250Vac (sur charges résistives)

**O** = SSR Drive 12 Vdc/20 mA

**M** = Relais SPST 2 A/250Vac (servomoteur, KM3 seulement)(note)

### Entrée/Sortie 4

**D** = Sortie 4 (SSR Drive)/Aliment. transm./Entrée logique DI2

### Communication

- = TTL Modbus

**S** = RS485 Modbus + TTL Modbus

### Type de borne

- = Standard (Bornier à vis non débrochable)

**E** = Avec bornier à vis débrochable

**M** = Avec bornier à ressort débrochable

**N** = Avec bornier à vis débrochable (partie fixe seul.)



**Note:** Pour la commande servomoteur, les codes des deux sorties **Output 2** et **Output 3** doivent être à **"M"**.

## 5.1 Introduction

Quand l'instrument est alimenté, il est immédiatement opérationnel selon les valeurs des paramètres mémorisés.

Le comportement de l'appareil et ses performances dépendent des valeurs des paramètres mémorisés.

A la première utilisation, l'instrument utilise un jeu de paramètres par défaut (réglage usine); cette configuration est un exemple (ex. entrée thermocouple type J).



**Avant de raccorder les actionneurs**, nous recommandons de configurer l'appareil selon votre application (ex: type d'entrée, régulation, alarmes, etc.).



Ne pas modifier la valeur de [6] **Unit (Engineering Unit)** au cours de contrôle de processus, les valeurs de température insérées par l'utilisateur (seuils, limites, etc.) ne sont pas automatiquement redimensionnées par instrument.

Pour changer ces paramètres, il faut entrer en "Mode Configuration".

## 5.2 Comportement de l'instrument à la mise sous tension

A la mise sous tension, l'instrument démarre dans l'un des modes ci dessous selon sa configuration:

**Mode Auto** sans fonction programme.

- L'affichage du haut indique la valeur mesurée;
- L'affichage du bas indique la valeur de consigne;
- Le chiffre décimal du chiffre moins significatif de l'afficheur du bas est à OFF;
- L'instrument travaille en boucle de régulation fermée standard.

**Mode Manuel** (oPLo).

- L'affichage du haut indique la valeur mesurée;
- L'affichage du bas indique alternativement la puissance de sortie et le message *oPLo* et la LED MAN est allumée;
- L'instrument ne travaille pas en mode automatique;
- La puissance de sortie peut être: 0% ou égale à la puissance réglée avant la mise hors tension. Dans tous les cas, elle peut être modifiée manuellement en utilisant les touches  et .

**Mode Stand-by** (St.bY).

- L'affichage du haut indique la valeur mesurée;
- L'affichage du bas indique alternativement la valeur de consigne et le message *St.bY* ou *od*;
- L'instrument ne régule pas (les sorties régulation sont à OFF);
- L'instrument fonctionne comme un indicateur

**Mode Auto** avec démarrage automatique du programme.

- L'affichage du haut indique la valeur mesurée;
- L'affichage du bas indique l'une des données suivantes:
  - La consigne en cours (sur une rampe)
  - Le temps écoulé du segment en cours (sur un palier);
  - La valeur de consigne alterne avec le message *St.bY*;
- Dans tous les cas, le chiffre décimal du chiffre moins significatif de l'écran du bas est allumé;

Nous définissons l'ensemble des conditions ci dessus comme "**Affichage standard**".

## 5.3 Entrer en "Mode configuration"

**Note:** La gamme KM dispose de deux méthodes de configuration distinctes:

- A) La méthode par "code";
- B) La méthode dite "complète".

La méthode de configuration par "**code**" est rapide mais n'intervient que sur les paramètres les plus courants.

La méthode de configuration "**complète**" qui permet d'exploiter la totalité des possibilités de l'instrument, demande plus de temps.

Il peut y avoir avantage à utiliser les deux méthodes: Une fois la configuration faite par code, les paramètres sélectionnés seront validés dans la méthode complète.

Dans les deux cas, l'instrument a un jeu de paramètres complet. Nous le désignons "jeu de paramètres de configuration" (ou "paramètres de configuration").

Lorsque la configuration par code est utilisée, les paramètres non réglés par cette dernière gardent leur valeur par défaut. Dans les deux cas, l'accès aux paramètres de configuration est protégé par mot de passe (un pour chaque méthode)

**Note:** L'instrument n'affiche que les paramètres cohérents avec son hardware et avec les paramètres précédemment choisis (ex.: si une sortie est déclarée "inutilisée" l'instrument supprime les paramètres liés à cette sortie).

### 5.3.1 Procédure de configuration par "Code"

La configuration du régulateur (Type d'entrée, mode de régulation, etc...) se fait en entrant deux codes de 4 digits.

Avant d'entrer les codes, nous suggérons de les préparer à l'aide des tableaux ci-dessous.

**Notes:** 1. La procédure de configuration n'est pas temporisée.

2. Pour quitter, à tout moment, la procédure de configuration **sans sauvegarder** les paramètres, appuyer sur la touche .

Pour entrer la configuration par code procéder comme suit:

1. Appuyer sur la touche  pendant au moins 5 secondes. L'afficheur du haut indique *PASS* et l'afficheur du bas *0*;
2. Avec les touches  et  entrer le mot de passe défini au paramètre [120] *PAS4*. Le mot de passe par défaut est **300**;
3. Appuyer sur la touche ;
  - Si le mot de passe est correct l'appareil visualisera l'une des conditions suivantes:
    - Si aucun code n'est présent, l'affichage du haut indique *codE* et celui du bas *oFF*. Appuyer sur la touche  pour continuer. *cod* i clignotera en haut tandis que l'afficheur du bas indique *0000*.
    - Si un code était mémorisé, *cod* i clignotera en haut tandis que l'afficheur du bas indiquera le code de configuration mémorisé.

4. Utiliser les touches et pour entrer le code 1 selon le tableau ci-dessous.

Préparer votre code 1 

L	M	N	O
<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>

Type d'entrée et échelle		L	M
TC J	-50... +1000°C	0	0
TC K	-50... +1370°C	0	1
TC S	-50... 1760°C	0	2
TC R	-50... +1760°C	0	3
TC T	-70... +400°C	0	4
Infrarouge J	-46... +785°C	0	5
Infrarouge K	-46... +785°C	0	6
PT 100/PTC KTY81-121	-200... +850°C/-55... +150°C	0	7
PT 1000/NTC 103-AT2	-200... +850°C/-50... +110°C	0	8
Linéaire 0... 60 mV		0	9
Linéaire 12... 60 mV		1	0
Linéaire 0... 20 mA		1	1
Linéaire 4... 20 mA		1	2
Linéaire 0... 5 V		1	3
Linéaire 1... 5 V		1	4
Linéaire 0... 10 V		1	5
Linéaire 2... 10 V		1	6
TC J	-58... +1832°F	1	7
TC K	-58... +2498°F	1	8
TC S	-58... 3200°F	1	9
TC R	-58... +3200°F	2	0
TC T	-94... +752°F	2	1
Infrarouge J	-50... +1445°F	2	2
Infrarouge K	-50... +1445°F	2	3
PT 100/PTC KTY81-121	-328... +1562°F/-67... +302°F	2	4
PT 1000/NTC 103-AT2	-328... +1562°F/-58... +230°F	2	5

Code 1: 

L	M	N	O
<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>

Type de régulation	OP1	OP2	OP3	OP4	N	O
ON/OFF Chaud = H	H	AL1	AL2	AL3	0	0
	NU	AL1	AL2	H	0	1
ON/OFF Froid = C	C	AL1	AL2	AL3	0	2
	NU	AL1	AL2	C	0	3
ON/OFF avec zone neutre (H/C)	H	C	AL2	AL3	0	4
	H	AL1	AL2	C	0	5
	C	H	AL2	AL3	0	6
	NU	H	AL2	C	0	7
	C	AL1	AL2	H	0	8
	NU	C	AL2	H	0	9
PID Chaud = H	H	AL1	AL2	AL3	1	0
	NU	AL1	AL2	H	1	1
PID Froid = C	C	AL1	AL2	AL3	1	2
	NU	AL1	AL2	C	1	3
PID double action (H/C)	H	C	AL2	AL3	1	4
	H	AL1	AL2	C	1	5
	C	H	AL2	AL3	1	6
	NU	H	AL2	C	1	7
	C	AL1	AL2	H	1	8
	NU	C	AL2	H	1	9
Servomoteur PID Chaud	NU	UP	down	AL3	2	0
Servomoteur PID Froid	NU	UP	down	AL3	2	1

**Notes:** 1. NU = Non Utilisé.

2. Pour sélectionner le mode de régulation en PID pour servomoteur, (**N** plus **O** = **20** or **21**), le modèle commandé doit être codifié avec les codes des **sorties 2 et 3** à "M" (Voir le paragraphe "Comment commander").

5. Appuyer sur la touche .  
*cod2* clignote sur l'afficheur du haut tandis que celui du bas indique soit *0000* soit la valeur mémorisée dans *cod2*.
6. Utiliser les touches et pour entrer le code 2 selon le tableau ci-dessous.

Préparer votre code 2 

P	Q	R	S
<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>

Alarme 3		R	
Alarme 2		Q	
Alarme 1		P	
Inutilisée		0	0
Rupture capteur		1	1
Absolue	Haute	2	2
	Basse	3	3
Absolute Haute/Basse	Haute/Basse externe	4	4
	Haute/Basse interne	5	5
Déviation	Déviation haute	6	6
	Déviation basse	7	7
Bande	Bande externe	8	8
	Bande interne	9	9

Code 2: 

P	Q	R	S
<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>

Activation des fonctions auxiliaires		S
Sans		0
Wattmètre (Puissance instantanée en W)		1
Wattmètre (énergie exprimée en Wh)		2
Temps de travail absolu (exprimé en jours)		3
Temps de travail absolu (exprimé en heures)		4

7. Appuyer sur la touche .
- Si les codes entrés sont corrects, l'afficheur du haut indique *codE* clignotant tandis que celui du bas indique *Good*.
8. Appuyer sur la touche pour sauvegarder les codes et sortir de la procédure de configuration.

**Note:** Après avoir utilisé la méthode "Configuration par code", il est toujours possible de modifier les paramètres par la méthode "Configuration complète".

Si la valeur d'un paramètre parmi ceux qui figurent dans les codes de configuration est modifiée (*cod 1 - cod 2*), l'instrument la prend en compte tout en conservant les autres paramètres.



Si une modification de paramètre telle que décrite dans la **Note** ci dessus a été faite, en retournant dans la procédure par code (*cod 1 - cod 2*), l'afficheur du bas indiquera "OFF" pour alerter l'opérateur que l'un des paramètres a été modifié.

### 5.3.2 Procédure de configuration complète

Les paramètres de configuration sont regroupés en différents groupes. Chaque groupe définit l'ensemble des paramètres relatifs à une fonction spécifique (ex: régulation, alarmes, fonctions de la sortie).

1. Appuyer sur la touche  pendant au moins 5 secondes. L'afficheur du haut indique *PASS* et l'afficheur du bas .

2. Avec les touches  et  entrer le mot de passe.

**Notes:** 1. Le mot de passe par défaut pour la configuration complète est **30**.

2. Pendant la programmation des paramètres, les fonctions de régulation restent actives. Dans certaines conditions, une modification de la configuration peut entraîner un à-coup néfaste pour le procédé. Il est alors souhaitable d'interrompre les fonctions de régulation afin que les sorties soient sur OFF. Dans ce cas, on utilisera un mot de passe égal à 2000 + la valeur programmée (ex. 2000 + 30 = 2030). La régulation reprendra automatiquement dès que l'opérateur sortira du mode configuration.

3. Appuyer sur la touche .

Si le mot de passe est correct, l'affichage indiquera l'acronyme du premier groupe de paramètres précédé par le symbole .

Soit pour le premier groupe des paramètres d'entrée (**Input parameters**)  *IRP*.

L'instrument est en mode configuration.

### 5.3.3 Comment sortir du "Mode Configuration"

Appuyer sur la touche  pendant au moins 5 secondes. L'appareil revient à l'affichage standard.

## 5.4 Fonctions des touches pendant le réglage des paramètres

 Une pression courte sort du paramètre en cours et sélectionne un nouveau groupe de paramètres. Une pression longue sort de la procédure de configuration. L'instrument retourne à l'affichage standard.

 Lorsque l'afficheur du haut indique un groupe et que l'afficheur du bas est vierge, cette touche permet d'entrer dans le groupe sélectionné.

Lorsque l'afficheur du haut indique un paramètre et que l'afficheur du bas indique sa valeur, cette touche mémorise la valeur sélectionnée et accède au paramètre suivant dans le groupe.

 Augmente la valeur du paramètre sélectionné.

 Diminue la valeur du paramètre sélectionné.

 +  Ces deux touches permettent de revenir au groupe précédent. Procéder comme suit:

Appuyer sur la touche  et en maintenant la pression appuyer sur la touche ; Relâcher les deux touches.

**Note:** La sélection des groupes tout comme la sélection des paramètres d'un groupe est cyclique.

## 5.5 Reset usine - Procédure de retour à la configuration par défaut

Dans certains cas, par exemple si l'appareil a été utilisé précédemment sur un autre process ou s'il y a trop d'erreurs dans la programmation, il est possible de revenir à la configuration par défaut.

Cette action permet le retour à des conditions définies (les mêmes qu'à la première mise sous tension).

Pour recharger le jeu de paramètres par défaut procéder comme suit:

1. Appuyer sur la touche  pendant plus de 5 secondes
2. L'affichage du haut indique *PASS* et l'affichage du bas .
3. Avec les touches  et  régler la valeur -481;
4. Appuyer sur .
5. L'instrument éteint la totalité des LEDs pendant quelques secondes, puis l'afficheur du haut indique *DFLT* (défaut) puis toutes les LEDs s'allument 2 secondes. A cet instant, l'instrument redémarre comme à la première mise sous tension.

La procédure est terminée.

**Note:** La liste complète des paramètres est disponible dans l'Appendix A.

## 5.6 Configuration de tous les paramètres

Les pages suivantes décrivent l'ensemble des paramètres. Toutefois, seuls les paramètres relatifs au hardware et à la configuration apparaissent (ex. si *RL it* [Type Alarme1] à *none* [inutilisée], les paramètres relatifs à l'alarme sont masqués).

### Groupe *IRP* - Configuration de l'entrée mesure et auxiliaire

#### [1] *SEnS* - Type d'entrée

**Disponible:** Toujours

**Echelle:** • Lorsque le code de type d'entrée est égal à *C* (Voir le paragraphe "Comment commander").

J	TC J	(-50... +1000°C/-58... +1832°F);
crAL	TC K	(-50... +1370°C/-58... +2498°F);
S	TC S	(-50... +1760°C/-58... +3200°F);
r	TC R	(-50... +1760°C/-58... +3200°F);
t	TC T	(-70... +400°C/-94... +752°F);
lr.J	Exergen IRS J	(-46... +785°C/-50... +1445°F);
lr.cA	Exergen IRS K	(-46... +785°C/-50... +1445°F);
Pt1	RTD Pt 100	(-200... +850°C/-328... +1562°F);
Pt10	RTD Pt 1000	(-200... +850°C/-328... +1562°F);
0.60	0... 60 mV linéaire;	
12.60	12... 60 mV linéaire;	
0.20	0... 20 mA linéaire;	
4.20	4... 20 mA linéaire;	
0.5	0... 5 V linéaire;	
1.5	1... 5 V linéaire;	
0.10	0... 10 V linéaire;	
2.10	2... 10 V linéaire.	

- Lorsque le code de type d'entrée est égal à e (Voir le paragraphe "Comment commander").

J	TC J	(-50... +1000°C/-58... +1832°F);
crAL	TC K	(-50... +1370°C/-58... +2498°F);
S	TC S	(-50... +1760°C/-58... +3200°F);
r	TC R	(-50... +1760°C/-58... +3200°F);
t	TC T	(-70... +400°C/-94... +752°F);
lr.J	Exergen IRS J	(-46... +785°C/-50... +1445°F);
lr.cA	Exergen IRS K	(-46... +785°C/-50... +1445°F);
Ptc	PTC	(-55... +150°C/-67... +302°F);
ntc	NTC	(-50... +110°C/-58... +230°F);
0.60	0... 60 mV linéaire;	
12.60	12... 60 mV linéaire;	
0.20	0... 20 mA linéaire;	
4.20	4... 20 mA linéaire;	
0.5	0... 5 V linéaire;	
1.5	1... 5 V linéaire;	
0.10	0... 10 V linéaire;	
2.10	2... 10 V linéaire.	

- Notes:** 1. Pour une entrée thermocouple, si une décimale est programmée (voir paramètre suivant), les limites d'affichage deviennent 999.9°C ou 999.9°F.
2. Chaque modification du paramètre SEnS force le [2] dP = 0 et modifie tous les paramètres liés avec la décimale (ex. consigne, bande proportionnelle, etc.).

### [2] dP - Position de la décimale

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** 0... 3 Quand [1] SenS = entrée linéaire;  
0 ou 1 Quand [1] SenS différent d'entrée linéaire.

**Note:** Chaque modification du paramètre dP induit un changement sur tous les paramètres liés (ex. consigne, bande proportionnelle, etc...).

### [3] SSc - Début d'échelle pour les entrées linéaires

**Disponible:** Quand une entrée linéaire est sélectionnée dans [1] SenS.

**Echelle:** -1999... 9999.

- Notes:** 1. SSc est le début d'échelle en unités pour la valeur d'entrée minimale. Si l'affichage dépasse une valeur inférieure de plus de 5% de SSc il indique une erreur de dépassement bas
2. Il est possible de régler le début supérieur à la fin afin d'obtenir une échelle inversée.  
**Ex:** 0 mA = 0 mBar et 20 mA = -1000 mBar (vide).

### [4] FSc - Fin d'échelle pour les entrées linéaires

**Disponible:** Quand une entrée linéaire est sélectionnée dans [1] SenS.

**Echelle:** -1999... 9999.

- Notes:** 1. FSc est la fin d'échelle en unités pour la valeur d'entrée maximale.  
Si l'affichage dépasse une valeur supérieure de plus de 5% de FSc il indique une erreur de dépassement haut.
2. Il est possible de régler le début supérieur à la fin afin d'obtenir une échelle inversée.  
**Ex.:** 0 mA = 0 mBar et 20 mA = -1000 mBar (vide).

### [5] unit - Unité Physique

**Disponible:** Quand un capteur de température est sélectionné dans le paramètre [1] SenS.

**Echelle:** °C = Centigrade;  
°F = Fahrenheit.



L'instrument ne redimensionnés pas les valeurs de température insérées par l'utilisateur (seuils, limites, etc.).

### [6] FiL - Filtre sur la mesure

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** oFF (No filter) 0.1... 20.0 s.

**Note:** Filtre de premier ordre appliqué à la mesure. Affecte la mesure mais par conséquence la régulation et le comportement des alarmes.

### [7] inE - Sélection du type de dépassement d'échelle qui activera la valeur de repli de sortie

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** our Si un dépassement bas ou haut est détecté, la sortie est forcée à la valeur du paramètre [8] oPE.  
or Si un dépassement haut est détecté, la sortie est forcée à la valeur du paramètre [8] oPE.  
ur Si un dépassement bas est détecté, la sortie est forcée à la valeur du paramètre [8] oPE.

### [8] oPE - Valeur de repli de la sortie

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** -100... 100 % (de la sortie).

- Notes:** 1. Si l'instrument est programmé avec une seule action de régulation (chaud ou froid), l'instrument utilise 0 si la valeur est réglée hors échelle de sortie.  
**Ex.:** Si un mode Chaud uniquement est programmé et oPE est à -50% (refroidissement) l'instrument utilise la valeur 0%.
2. Si un mode ON/OFF est programmé, en cas de rupture d'entrée, l'instrument passe à la valeur de repli avec un temps de cycle fixe de 20 s.

### [9] io4.F - Fonction d'I/O4

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** on La sortie 4 est forcée à ON (utilisation en alimentation transmetteur);  
out4 Sortie logique 4;  
dG2.c Entrée logique 2 par contact;  
dG2.U Entrée logique 2 tension 12... 24 VDC.

- Notes:** 1. En réglant [9] io4.F = dG2.C ou dG2V, le paramètre [25] O4F est masqué tandis que le paramètre [11] diF2 devient visible.
2. En réglant [9] io4F = on, le paramètre [25] O4F et le paramètre [11] diF2 ne sont PAS visibles.
3. En réglant [9] io4F sur ON ou out4, l'instrument force [12] diF2 à nonE et si [10] diF1 est réglé sur 20 ou 21, diF1 sera forcé à nonE.
4. Le remplacement de [9] io4F = on à [9] io4F = Out4 rend visible le paramètre [25] O4F égal à nonE.

## [10] diF1 - Fonction de l'entrée logique 1

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** oFF Sans;

- 1 Reset Alarme [état];
- 2 Acquittement d'alarme (ACK) [état];
- 3 Maintien de la mesure [état];
- 4 Instrument en Stand-By [état];
- 5 Mode manuel;
- 6 Chaud avec "SP1" et Froid avec "SP2" [état] (voir "Note sur les entrées logiques");
- 7 Timer Run/Hold/Reset [transition]. Une fermeture brève permet de lancer et de suspendre le timer, tandis qu'une fermeture longue (plus de 10 seconds) permet le Reset;
- 8 Timer Run [transition]. Une fermeture brève permet de lancer le timer;
- 9 Timer Reset [transition]. Une fermeture brève permet la remise à zéro;
- 10 Timer Run/Hold [état]:
  - Contact fermé = timer Run;
  - Contact ouvert = timer Hold;
- 11 Timer run/reset [état];
- 12 Timer Run/Reset avec "verrou" spécial à la fin de temps compté (pour redémarrer le comptage l'instrument doit détecter une commande via la RS, le clavier ou l'entrée logique 2);
- 13 Programme Run [transition]. La première fermeture lance l'exécution du programme, la seconde la relance depuis le début;
- 14 Programme Reset [transition];
- 15 Program Hold [transition]. La première fermeture suspend l'exécution du programme, la seconde la continue;
- 16 Programme Run/Hold [status]. Quand le contact est fermé le programme est en cours;
- 17 Program Run/Reset [état].
  - Contact fermé - Programme run;
  - Contact ouvert - Programme reset;
- 18 Sélection séquentielle de consigne [transition]. (Voir "Note sur les entrées logiques");
- 19 Sélection SP1/SP2 [état];
- 20 Sélection binaire de la consigne par les entrées logiques 1 (poids faible) et 2 (poids fort) [état];
- 21 L'entrée logique 1 travaille en parallèle avec la touche , l'entrée logique 2 avec la touche .

**Note:** Quand [11] diF2 n'est pas disponible les items 20 et 21 ne sont pas visibles.

## [11] diF2 - Fonction de l'entrée logique 2

**Disponible:** Quand [9] Io4.F = diG2.

**Echelle:** oFF Sans;

- 1 Reset Alarme [état];
- 2 Acquittement d'alarme (ACK) [état];
- 3 Maintien de la mesure [état];
- 4 Instrument en Stand-By [état];
- 5 Mode manuel;
- 6 Chaud avec "SP1" et Froid avec "SP2" [état] (voir "Note sur les entrées logiques");
- 7 Timer Run/Hold/Reset [transition]. Une fermeture brève permet de lancer et de suspendre le timer, tandis qu'une fermeture longue (plus de 10 seconds) permet le Reset;
- 8 Timer Run [transition]. Une fermeture brève permet de lancer le timer;

- 9 Timer Reset [transition]. Une fermeture brève permet la remise à zéro;
- 10 Timer Run/Hold [état]:
  - Contact fermé = Timer Run;
  - Contact ouvert = Timer Hold;
- 11 Timer run/reset [état];
- 12 Timer Run/Reset avec "verrou" spécial à la fin de temps compté (pour redémarrer le comptage l'instrument doit détecter une commande via la RS, le clavier ou l'entrée logique 2);
- 13 Programme Run [transition]. La première fermeture lance l'exécution du programme, la seconde la relance depuis le début;
- 14 Programme Reset [transition];
- 15 Program Hold [transition]. La première fermeture suspend l'exécution du programme, la seconde la continue;
- 16 Programme Run/Hold [état]. Quand le contact est fermé le programme est en cours;
- 17 Programme Run/Reset [état].
  - Contact fermé - Programme run;
  - Contact ouvert - Programme reset;
- 18 Sélection séquentielle de consigne [transition]. (Voir "Note sur les entrées logiques");
- 19 Sélection SP1/SP2 [état];
- 20 Sélection binaire de la consigne par les entrées logiques 1 (poids faible) et 2 (poids fort) [état];
- 21 L'entrée logique 1 travaille en parallèle avec la touche , l'entrée logique 2 avec la touche .

- Notes:**
1. Quand [10] diF1 ou [11] diF2 (e.g. diF1) est égal 6 l'instrument fonctionne comme suit:
    - Contact ouvert, le mode de régulation est Chaud et la consigne est SP.
    - Contact fermé, le mode de régulation est Froid et la consigne est SP2.
  2. Quand [10] diF1 = 20, [11] diF2 est forcé à 20 et diF2 ne peut pas être réglé à une autre fonction.
  3. Quand [10] diF1 = 20 et [11] diF2 = 20, la sélection de consigne s'opère selon le tableau suivant:

Ent. log.1	Ent. log.2	Consigne en cours
Off	Off	Consigne 1
On	Off	Consigne 2
Off	On	Consigne 3
On	On	Consigne 4

4. Quand [10] diF1 = 21, [11] diF2 est forcé à 21 et diF2 ne peut pas être réglé à une autre fonction.
5. Quand une "Sélection séquentielle de consigne" est utilisée, (diF1 ou diF2 = 18), chaque fermeture incrémente la consigne SPAT (active set point) d'un pas. Cette sélection est cyclique: SP -> SP2 -> SP3 -> SP4.
6. Lorsque [10] diF1 [11] ou diF2 sont fixés à 6, l'instrument rend disponibles les paramètres [66] tcH, [67] rcG et [68] tcc.

## [12] di.A - Sens d'action des entrées logiques

**Disponible:** Toujours.

- Echelle:**
- 0 DI 1 action directe DI 2 action directe;
  - 1 DI 1 action inverse DI 2 action directe;
  - 2 DI 1 action directe DI 2 action inverse;
  - 3 DI 1 action inverse DI 2 action inverse.

## Groupe *Sort* - Paramètres de sortie

### [13] o1.t - Type de sortie Out 1 (KM3 seulement)

**Disponible:** Quand Out1 est une sortie linéaire

**Echelle:** 0-20 0... 20 mA;  
4-20 4... 20 mA;  
0-10 0... 10 V;  
2-10 2... 10 V.

### [14] o1.F - Fonction Out 1

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** • **Quand Out1 est une sortie linéaire (KM3)**

nonE Inutilisée. Cette sélection permet l'écriture de la sortie directement par la RS;

H.rEG Sortie Chaud;

c.rEG Sortie Froid;

r.inP Retransmission de la mesure;

r.Err Retransmission de l'écart (PV-SP);

r.SP Retransmission de la consigne;

r.SEr Retransmission analogique de la valeur écrite par liaison série.

• **Quand out est une sortie logique (relais ou SSR)**

nonE Inutilisée. Cette sélection permet l'écriture de la sortie directement par la liaison série;

H.rEG Sortie Chaud;

c.rEG Sortie Froid;

AL Sortie alarme;

t.out Sortie Timer;

t.HoF Sortie timer - OFF en Hold;

P.End Indication Fin de programme;

P.HLd Indication Program hold;

P.uit Indication Program wait;

P.run Indication Program run;

P.Et1 Programme événement 1;

P.Et2 Programme événement 2;

or.bo Dépassement ou rupture d'échelle;

P.FAL Défaut d'alimentation;

bo.PF Dépassement ou rupture d'échelle ou défaut d'alimentation;

St.By Indication d'état Stand By;

diF1 Reproduit l'état de l'entrée logique 1;

diF2 Reproduit l'état de l'entrée logique 2;

on Out 1 toujours à ON;

riSP Inspection requise.

**Notes:** 1. Quand deux sorties ou plus sont configurées de la même façon, ces sorties agissent en parallèle.

2. Le reset de l'indication de rupture d'alimentation se fait lorsque l'instrument détecte un reset d'alarme par la touche , par entrée logique ou par liaison série.

3. Lorsqu'il n'y a pas de sortie régulation programmée, les alarmes relatives, (si présentes) sont forcées à nonE (inutilisées).

### [15] A.o1L - Début d'échelle de la retransmission analogique (KM3 seulement)

**Disponible:** Quand Out 1 est une sortie linéaire et [14] O1F est égal à r.IMP, r.Err, r.SP ou r.SEr.

**Echelle:** -1999 à [16] Ao1H.

### [16] A.o1H - Fin d'échelle de la retransmission analogique (KM3 seulement)

**Disponible:** Quand Out 1 est une sortie linéaire et [14] O1F est égal à r.IMP, r.Err, r.SP ou r.SEr.

**Echelle:** [15] Ao1L à 9999.

### [17] o1.AL - Alarmes liées à la sortie Out 1

**Disponible:** Quand [14] o1F = AL.

**Echelle:** 0... 63 avec la règle suivante:

+1 Alarme 1;

+2 Alarme 2;

+4 Alarme 3;

+8 Alarme rupture de boucle;

+16 Alarme rupture capteur;

+32 Surcharge sur la sortie Out 4 (court-circuit).

**Exemple 1:** En réglant 3 (2 + 1) la sortie est commandée par les alarmes 1 et 3 (en OU).

**Exemple 2:** En réglant 13 (8 + 4 + 1) la sortie est commandée par l'alarme 1 + alarme 3 + alarme de rupture de boucle.

### [18] o1.Ac - Action de Out 1

**Disponible:** Quand [14] o1F ≠ nonE.

**Echelle:** dir Action directe;

rEU Action inverse;

dir.r Action directe avec indication LED inverse;

rEU.r Action inverse avec indication LED inverse.

**Notes:** 1. Action directe: L'état de la sortie répète l'état de sa commande. *Exemple:* La sortie est une sortie alarme en action directe. Quand l'alarme est ON, le relais est excité (sortie logique 1).

2. Action inverse: L'état de la sortie est l'inverse de l'état de la commande. *Exemple:* La sortie est une sortie alarme en action inverse. Quand l'alarme est OFF, le relais est excité (sortie logique1). Ce réglage habituellement appelé "fail-safe" est utilisé pour les procédés critiques afin de générer un défaut si l'instrument perd son alimentation ou active le chien de garde.

### [19] o2F - Fonction de Out 2

**Disponible:** Quand l'instrument a l'option Out 2.

**Echelle:** nonE Inutilisée. Cette sélection permet l'écriture de la sortie directement par la liaison série.

H.rEG Sortie Chaud;

c.rEG Sortie Froid;

AL Sortie alarme;

t.out Sortie Timer;

t.HoF Sortie timer - OFF en Hold;

P.End Indication Fin de programme;

P.HLd Indication Program hold;

P.uit Indication Program wait;

P.run Indication Program run;

P.Et1 Programme événement 1;

P.Et2 Programme événement 2;

or.bo Dépassement ou rupture d'échelle;

P.FAL Défaut d'alimentation ;

bo.PF Dépassement ou rupture d'échelle ou défaut d'alimentation;

St.By Indication d'état Stand By;

diF1 Reproduit l'état de l'entrée logique 1;

diF2 Reproduit l'état de l'entrée logique 2;

on Out 2 toujours à ON;

riSP Inspection requise.

Pour plus de détails voir le paramètre [14] O1.F.



Lorsque vous utilisez la commande du servomoteur, Out2 et Out3 doivent être sélectionnés comme chauffage ou refroidissement (o2F = o3F = HrEG ou o2F = o3F = c rEG); paramètre [56] cont doit être défini comme 3pt.

### [20] o2.AL - Alarmes liées à la sortie Out 2

**Disponible:** Quand [19] o2F = AL.

**Echelle:** 0... 63 avec la règle suivante:

- +1 Alarme 1;
- +2 Alarme 2;
- +4 Alarme 3;
- +8 Alarme rupture de boucle;
- +16 Alarme rupture capteur;
- +32 Surcharge sur la sortie Out 4 (court-circuit).

Pour plus de détails voir le paramètre [17] o1.AL.

### [21] o2Ac - Action de Out 2

**Disponible:** Quand [19] o2F ≠ nonE.

**Echelle:** dir Action directe;  
rEU Action inverse;  
dir.r Action directe avec indication LED inverse;  
rEU.r Action inverse avec indication LED inverse.

Pour plus de détails voir le paramètre [18] o1.Ac.

### [22] o3F - Fonction de Out 3

**Disponible:** Quand l'instrument a l'option Out 3.

**Echelle:** nonE Inutilisée. Cette sélection permet l'écriture de la sortie directement par la liaison série;

- H.rEG Sortie Chaud;
- c.rEG Sortie Froid;
- AL Sortie alarme;
- t.out Sortie Timer;
- t.HoF Sortie timer - OFF en Hold;
- P.End Indication Fin de programme;
- P.HLd Indication Program hold;
- P.uit Indication Program wait;
- P.run Indication Program run;
- P.Et1 Programme événement 1;
- P.Et2 Programme événement 2;
- or.bo Dépassement ou rupture d'échelle;
- P.FAL Défaut d'alimentation ;
- bo.PF Dépassement ou rupture d'échelle ou défaut d'alimentation;
- St.By Indication d'état Stand By;
- diF1 Reproduit l'état de l'entrée logique 1;
- diF2 Reproduit l'état de l'entrée logique 2;
- on Out 3 toujours à ON;
- riSP Inspection requise.

Pour plus de détails voir le paramètre [14] O1F.



Lorsque vous utilisez la commande du servomoteur, Out2 et Out3 doivent être sélectionnés comme chauffage ou refroidissement (o2F = o3F = HrEG ou o2F = o3F = c rEG); paramètre [56] cont doit être défini comme 3pt.

### [23] o3.AL - Alarmes liées à la sortie Out 3

**Disponible:** Quand [22] o3F = AL.

**Echelle:** 0... 63 avec la règle suivante:

- +1 Alarme 1;
- +2 Alarme 2;
- +4 Alarme 3;
- +8 Alarme rupture de boucle;
- +16 Alarme rupture capteur;
- +32 Surcharge sur la sortie Out 4 (court-circuit).

Pour plus de détails voir le paramètre [17] o1.AL.

### [24] o3Ac - Action de Out 3

**Disponible:** Quand [22] o3F ≠ nonE.

**Echelle:** dir Action directe;  
rEU Action inverse;  
dir.r Action directe avec indication LED inverse;  
rEU.r Action inverse avec indication LED inverse.

Pour plus de détails voir le paramètre [18] o1.Ac.

### [25] o4F - Fonction de Out 4

**Disponible:** Quand [9] io4.F=Out4.

**Echelle:** nonE Inutilisée. Cette sélection permet l'écriture de la sortie directement par la liaison série.

- H.rEG Sortie Chaud;
- H.rEG Sortie Chaud;
- c.rEG Sortie Froid;
- AL Sortie alarme;
- t.out Sortie Timer;
- t.HoF Sortie timer - OFF en Hold;
- P.End Indication Fin de programme;
- P.HLd Indication Program hold;
- P.uit Indication Program wait;
- P.run Indication Program run;
- P.Et1 Programme événement 1;
- P.Et2 Programme événement 2;
- or.bo Dépassement ou rupture d'échelle;
- P.FAL Défaut d'alimentation;
- bo.PF Dépassement ou rupture d'échelle ou défaut d'alimentation;
- St.By Indication d'état Stand By;

### [26] o4.AL - Alarmes liées à la sortie Out 4

**Disponible:** Quand [25] o4F = AL.

**Echelle:** 0... 63 avec la règle suivante:

- +1 Alarme 1;
- +2 Alarme 2;
- +4 Alarme 3;
- +8 Alarme rupture de boucle;
- +16 Alarme rupture capteur;
- +32 Surcharge sur la sortie Out 4 (court-circuit).

Pour plus de détails voir le paramètre [17] o1.AL.

### [27] o4Ac - Action de Out 4

**Disponible:** Quand [25] o4F ≠ nonE.

**Echelle:** dir Action directe;  
rEU Action inverse;  
dir.r Action directe avec indication LED inverse;  
rEU.r Action inverse avec indication LED inverse.

Pour plus de détails voir le paramètre [18] o1.Ac.

## Groupe $\overline{PAL}$ 1 - Paramètres Alarme 1

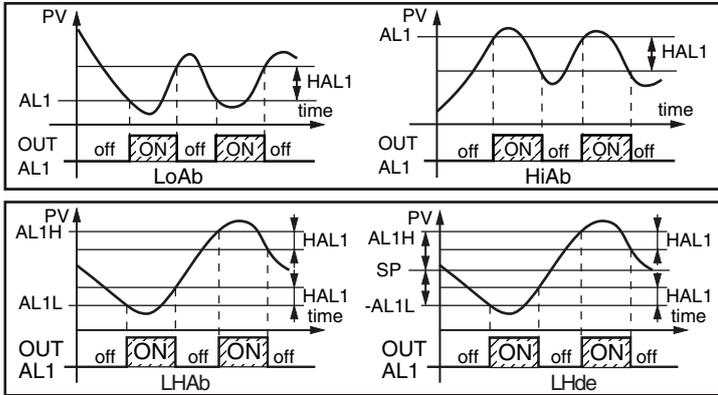
### [28] AL1t - Type d'Alarme 1

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** • Quand une ou plusieurs sorties sont programmées en sortie régulation:  
nonE Inutilisée;  
LoAb Alarme absolue basse;  
HiAb Alarme absolue haute;  
LHAo Alarme absolue de bande active en dehors;  
LHAi Alarme absolue de bande active en dedans;  
SE.br Rupture capteur;  
LodE Alarme d'écart bas (relative);  
HidE Alarme d'écart haut (relative);  
LHdo Alarme relative de bande active en dehors;  
LHdi Alarme relative de bande active en dedans;  
• Quand aucune sortie régulation n'est programmée:

nonE Inutilisée;  
 LoAb Alarme absolue basse;  
 HiAb Alarme absolue haute;  
 LHAo Alarme absolue de bande active en dehors;  
 LHAi Alarme absolue de bande active en dedans;  
 SE.br Rupture capteur.

**Notes: 1.** Les alarmes relatives et d'écart sont "relatives" à la consigne en cours.



**2.** L'alarme de rupture capteur (SE.br) est à ON lorsque l'affichage indique - - - - .

### [29] Ab1 - Fonction de l'alarme 1

**Disponible:** Quand [28] AL1t ≠ nonE.

**Echelle:** 0... 15 avec la règle suivante:

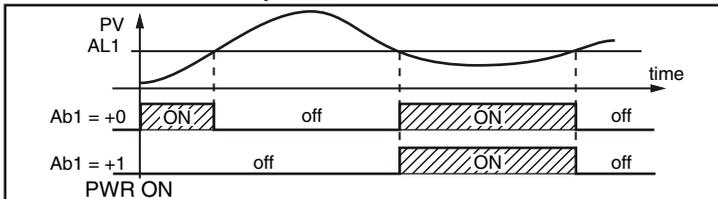
- +1 Inactive à la mise sous tension;
- +2 Alarme mémorisée (reset manuel);
- +4 Alarme acquittable;
- +8 Alarme relative inactive au changement de consigne.

**Exemple:** En réglant Ab1 égal à 5 (1 + 4) l'alarme 1 sera "inactive à la mise sous tension" et "acquittable".

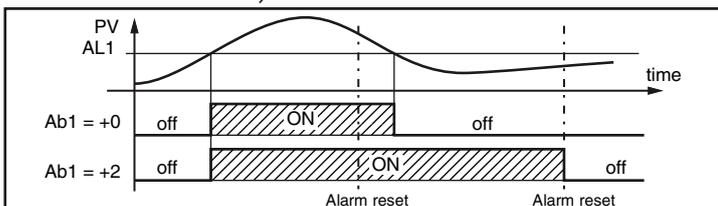
**Notes: 1.** La sélection "inactive à la mise sous tension" permet d'inhiber l'alarme à la mise sous tension ou lorsque l'instrument détecte un transfert de:

- Mode Manuel (oplo) en mode Auto;
- Mode Stand-by en mode Auto.

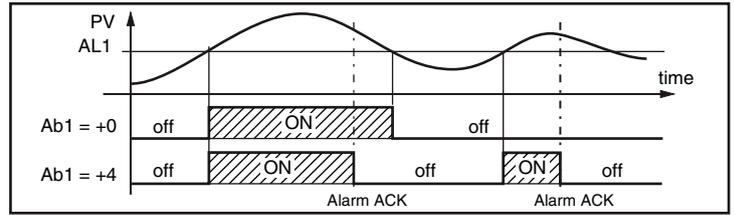
L'alarme est automatiquement activée lorsque la mesure atteint pour la première fois le seuil d'alarme ±hystérésis.



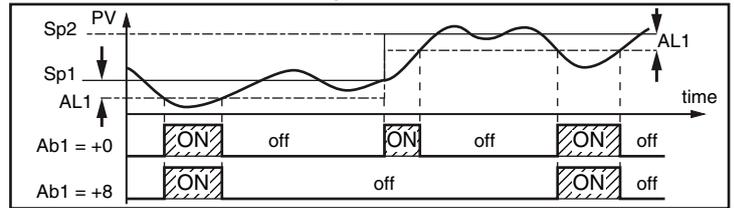
**2.** Une alarme mémorisée (reset manuel) restera active même si les conditions qui l'ont générée ont disparu. Le reset ne peut se faire que par commande externe (touche , entrée logique ou liaison série).



**3.** Pour une alarme "acquittable" le reset peut se faire même si les conditions qui l'ont générée sont toujours présentes. L'acquittement ne peut se faire que par commande externe (touche , entrée logique ou liaison série).



Une "Alarme relative inactive au changement de consigne" est une alarme qui masque les conditions d'alarme après un changement de point de consigne jusqu'à ce que la variable ait atteint le seuil d'alarme ± hystérésis.



**4.** L'instrument ne stocke pas en EEPROM l'état d'alarme. L'état sera perdu en cas de coupure d'alimentation.

**[30] AL1L - Pour les alarmes hautes et basses:**  
**limite basse de réglage du seuil de AL1**  
**- Pour les alarmes de bande:**  
**seuil bas de l'alarme**

**Disponible:** Quand [28] AL1t ≠ nonE ou [28] AL1t ≠ SE.br.

**Echelle:** De -1999 à [31] AL1H en Unités Physiques

**[31] AL1H - Pour les alarmes hautes et basses:**  
**limite haute de réglage du seuil de AL1**  
**- Pour les alarmes de bande:**  
**seuil haut de l'alarme**

**Disponible:** Quand [28] AL1t ≠ nonE ou [28] AL1t ≠ SE.br.

**Echelle:** De [30] AL1L à 9999 en Unités Physiques.

**[32] AL1 - Seuil de l'alarme 1**

**Disponible:** Quand:

- [28] AL1t = LoAb - Alarme absolue basse;
- [28] AL1t = HiAb - Alarme absolue haute;
- [28] AL1t = LoE - Alarme d'écart bas(relative);
- [28] AL1t = HiE - Alarme d'écart haute (relative).

**Echelle:** De [30] AL1L à [31] AL1H en Unités Physiques.

**[33] HAL1 - Hystérésis de l'Alarme 1**

**Disponible:** Quand [28] AL1t ≠ nonE et [28] AL1t ≠ SE.br.

**Echelle:** 1... 9999 en Unités Physiques

**Notes: 1.** La valeur d'hystérésis est la différence entre la valeur de seuil d'alarme et le point auquel l'alarme se réinitialise automatiquement.

**2.** Quand le seuil d'alarme plus ou moins l'hystérésis est hors échelle, l'instrument ne pourra pas réinitialiser l'alarme.

**Exemple:** Echelle d'entrée 0... 1000 (mBar).

- Consigne à 900 (mBar);
- Alarme d'écart bas à 50 (mBar);
- Hystérésis égal à 160 (mBar). La valeur théorique du point de reset est 900 - 50 + 160 = 1010 (mBar) mais cette valeur est hors échelle.

Le reset ne peut être fait qu'en mettant l'instrument en arrêt, supprimant les conditions d'alarme et remettant l'instrument en service.

- Toutes les alarmes de bande utilisent le même hystérésis pour les deux seuils;
- Si l'hystérésis d'une alarme de bande est supérieur à la bande programmée, l'instrument ne pourra pas réinitialiser l'alarme.

**Exemple:** Echelle d'entrée 0... 500 (°C).

- Consigne à 250 (°C);
- Alarme de bande relative;
- Seuil bas à 10 (°C);
- Seuil haut à 10 (°C);
- Hystérésis à 25 (°C).

### **[34] AL1d - Délai Alarme 1**

**Disponible:** Quand [28] AL1t ≠ nonE.

**Echelle:** De OFF (0) à 6500 secondes.

**Note:** L'alarme s'active si les conditions d'alarmes persistent pendant une durée supérieure au temps défini en [34] AL1d. Le reset est immédiat.

### **[35] AL1o - Validation de l'alarme 1 pendant le mode Stand-By et en indication de hors échelle**

**Disponible:** Quand [28] AL1t ≠ nonE.

**Echelle:** 0 Jamais;  
1 Pendant le stand-by;  
2 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas;  
3 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas et le stand-by.

## **Groupe <sup>PAL2</sup> - Paramètres Alarme 2**

### **[36] AL2t - Type d'alarme 2**

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** • Quand une ou plusieurs sorties sont programmées en sortie régulation:  
nonE Inutilisée;  
LoAb Alarme absolue basse;  
HiAb Alarme absolue haute;  
LHAo Alarme absolue de bande active en dehors;  
LHAi Alarme absolue de bande active en dedans;  
SE.br Rupture capteur;  
LodE Alarme d'écart bas (relative);  
HidE Alarme d'écart haut (relative);  
LHdo Alarme relative de bande active en dehors;  
LHdi Alarme relative de bande active en dedans.  
• Quand aucune sortie régulation n'est programmée:  
nonE Inutilisée;  
LoAb Alarme absolue basse;  
HiAb Alarme absolue haute;  
LHAo Alarme absolue de bande active en dehors;  
LHAi Alarme absolue de bande active en dedans;  
SE.br Rupture capteur.

**Note:** Les alarmes relatives et d'écart sont "relatives" à la consigne en cours.

### **[37] Ab2 - Fonction de l'alarme 2**

**Disponible:** Quand [36] AL2t ≠ nonE.

**Echelle:** 0... 15 avec la règle suivante:  
+1 Inactive à la mise sous tension;  
+2 Alarme mémorisée (reset manuel);  
+4 Alarme acquittable;  
+8 Alarme relative inactive au changement de consigne.

**Exemple:** En réglant Ab1 égal à 5 (1 + 4) l'alarme 2 sera "Inactive à la mise sous tension" et "Acquittable".

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [29] Ab1.

**[38] AL2L - Pour les alarmes hautes et basses:**  
**limite basse de réglage du seuil de AL2**  
**- Pour les alarmes de bande:**  
**seuil bas de l'alarme**

**Disponible:** Quand [36] AL2t ≠ nonE ou [36] AL2t ≠ SE.br.

**Echelle:** De -1999 à [39] AL2H en Unités Physiques.

**[39] AL2H - Pour les alarmes hautes et basses:**  
**limite haute de réglage du seuil de AL2**  
**- Pour les alarmes de bande:**  
**seuil haut de l'alarme**

**Disponible:** Quand [36] AL2t ≠ nonE ou [36] AL1t ≠ SE.br.

**Echelle:** De [38] AL2L à 9999 en Unités Physiques.

### **[40] AL2 - Seuil de l'alarme 2**

**Disponible:** Quand:

- [36] AL2t = LoAb - Alarme absolue basse;
- [36] AL2t = HiAb - Alarme absolue haute;
- [36] AL2t = LodE - Alarme d'écart bas(relative);
- [36] AL2t = HidE - Alarme d'écart haute (relative).

**Echelle:** De [38] AL2L à [39] AL2H en Unités Physiques.

### **[41] HAL2 - Hystérésis de l'Alarme 2**

**Disponible:** Quand [36] AL2t ≠ nonE et [36] AL2t ≠ SE.br.

**Echelle:** 1... 9999 en Unités Physiques.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [33] HAL1.

### **[42] AL2d - Délai Alarme 2**

**Disponible:** Quand [36] AL2t ≠ nonE.

**Echelle:** De OFF (0) à 6500 secondes.

**Note:** L'alarme s'active si les conditions d'alarmes persistent pendant une durée supérieure au temps défini en [42] AL1d. Le reset est immédiat.

### **[43] AL2o - Validation de l'alarme 2 pendant le mode Stand-By et en indication de hors échelle**

**Disponible:** Quand [36] AL1t ≠ nonE.

**Echelle:** 0 Jamais;  
1 Pendant le stand-by;  
2 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas;  
3 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas et le stand-by.

## **Groupe <sup>PAL3</sup> - Paramètres Alarme 3**

### **[44] AL3t - Type d'alarme 3**

**Disponible:** Toujours

**Echelle:** • Quand une ou plusieurs sorties sont programmées en sortie régulation:  
nonE Inutilisée;  
LoAb Alarme absolue basse;  
HiAb Alarme absolue haute;  
LHAo Alarme absolue de bande active en dehors;  
LHAi Alarme absolue de bande active en dedans;  
SE.br Rupture capteur;  
LodE Alarme d'écart bas (relative);  
HidE Alarme d'écart haut (relative);  
LHdo Alarme relative de bande active en dehors;  
LHdi Alarme relative de bande active en dedans.  
• Quand aucune sortie régulation n'est programmée:  
nonE Inutilisée;  
LoAb Alarme absolue basse;  
HiAb Alarme absolue haute;

LHAo Alarme absolue de bande active en dehors;  
LHAi Alarme absolue de bande active en dedans;  
SE.br Rupture capteur.

**Note:** Les alarmes relatives et d'écart sont "relatives" à la consigne en cours.

### [45] Ab3 - Fonction de l'alarme 3

**Disponible:** Quand [43] AL2t ≠ none.

**Echelle:** 0... 15 avec la règle suivante:

- +1 Inactive à la mise sous tension;
- +2 Alarme mémorisée (reset manuel);
- +4 Alarme acquittable;
- +8 Alarme relative inactive au changement de consigne.

**Exemple:** En réglant Ab1 égal à 5 (1 + 4) l'alarme 1 sera "inactive à la mise sous tension" et "acquittable".

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [29] Ab1.

### [46] AL3L - Pour les alarmes hautes et basses: limite basse de réglage du seuil de AL3 - Pour les alarmes de bande: seuil bas de l'alarme

**Disponible:** Quand [44] AL3t ≠ none ou [44] AL3t ≠ SE.br.

**Echelle:** De -1999 à [47] AL2H en Unités Physiques.

### [47] AL3H - Pour les alarmes hautes et basses: limite haute de réglage du seuil de AL3 - Pour les alarmes de bande: seuil haut de l'alarme

**Disponible:** Quand [44] AL3t ≠ none ou [44] AL3t ≠ SE.br.

**Echelle:** De [46] AL3L à 9999 en Unités Physiques.

### [48] AL3 - Seuil de l'alarme 3

**Disponible:** Quand:

- [44] AL2t = LoAb - Alarme absolue basse;
- [44] AL2t = HiAb - Alarme absolue haute;
- [44] AL2t = LodE - Alarme d'écart bas(relative);
- [44] AL2t = HidE - Alarme d'écart haute (relative).

**Echelle:** De [46] AL3L à [47] AL3H en Unités Physiques.

### [49] HAL3 - Hystérésis de l'Alarme 3

**Disponible:** Quand [44] AL3t ≠ none et [44] AL3t ≠ SE.br.

**Echelle:** 1... 9999 en Unités Physiques.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [33] HAL1.

### [50] AL3d - Délai Alarme 3

**Disponible:** Quand [44] AL3t ≠ none.

**Echelle:** De OFF (0) à 6500 secondes.

L'alarme s'active si les conditions d'alarmes persistent pendant une durée supérieure au temps défini en [50] AL3d. Le reset est immédiat.

### [51] AL3o - Validation de l'alarme 3 pendant le mode Stand-By et en indication de hors échelle

**Disponible:** Quand [44] AL3t ≠ none ou [44] AL3t ≠ SE.br.

**Echelle:** 0 Jamais;  
1 Pendant le stand-by;  
2 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas;  
3 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas et le stand-by.

## Groupe $\mathcal{P}LbA$ - Alarme rupture de boucle

### Note générale sur la rupture de boucle

La LBA fonctionne comme suit: En appliquant 100% de la puissance à un procédé, la mesure doit, après un temps variable selon l'inertie, augmenter pour une action Chaud et diminuer pour une action Froid.

**Exemple:** Si on demande 100% de la puissance de sortie à un four, la température doit monter à moins que l'un des éléments de la boucle soit défectueux (chauffage, capteur, alimentation, fusible, etc.).

Il en est de même en appliquant la puissance minimale. Dans notre exemple, si l'on coupe la puissance, la température doit baisser, toujours sous réserve d'un élément défectueux SSR en court-circuit, vanne bloquée, etc..

La fonction LBA fonction est automatiquement validée lorsque le PID demande la puissance minimale ou maximale. Si la réponse du procédé est plus lente que la limite programmée, l'instrument génère une alarme.

**Notes:** 1. Quand l'instrument est en mode Manuel, la fonction LBA est désactivée.

2. Quand l'alarme LBA est active, l'instrument continue à réguler normalement. Si la réponse du procédé revient dans la limite programmée, l'instrument l'alarme LBA est automatiquement réinitialisée.

3. Cette fonction n'est disponible que pour un algorithme de régulation PID (Cont = PID).

### [52] LbAt - LBA temps

**Disponible:** Quand [56] Cont = P Id.

**Echelle:** OFF LBA inutilisé;  
1... 9999 secondes.

### [53] LbSt - Ecart de mesure utilisé par le LBA pendant le Soft start

**Disponible:** Quand [52] LbAt ≠ OFF.

**Echelle:** OFF LBA inhibé pendant le Soft-Start;  
1... 9999 en Unités Physiques.

### [54] LbAS - Ecart de mesure utilisé par le LBA (loop break alarm step)

**Disponible:** Quand [52] LbAt iest différent de OFF.

**Echelle:** 1... 9999 en Unités Physiques.

### [55] LbcA - Conditions d'activation du LBA

**Disponible:** Quand [52] LbAt iest différent de OFF.

**Echelle:** uP Activé quand le PID demande la puissance maximum seulement;  
dn Activé quand le PID demande la puissance minimum seulement;  
both Activé dans les deux conditions (quand le PID demande la puissance maxi. ou la puissance mini).

LBA exemple d'application:

LbAt (LBA time) = 120 secondes (2 minutes);

LbAS (écart LBA) = 5°C.

Cette machine a été conçue pour atteindre 200°C en 20 minutes (20°C/min).

Quand le PID demande 100% de puissance, l'instrument commence à compter le temps. Si la mesure augmente de plus de 5°C, l'instrument recommence le décompte. Par contre, si la mesure n'atteint pas l'écart programmé (5°C en 2 minutes) l'instrument génère une alarme.

## Groupe rEG - Paramètres de régulation

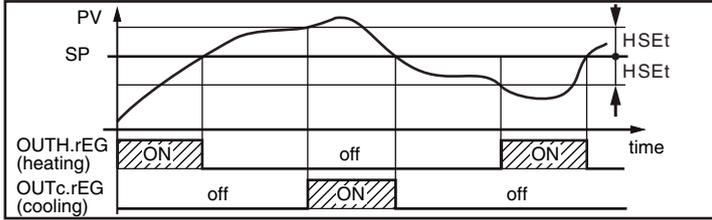
Le groupe rEG n'est disponible que si au moins l'une des sorties est programmée en régulation (H.rEG ou C.rEG).

### [56] cont - Type de régulation

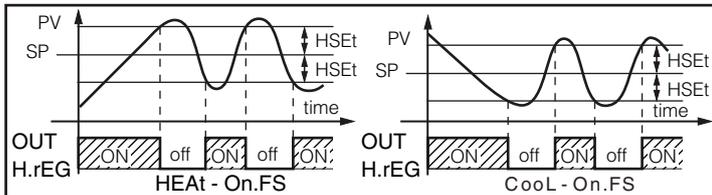
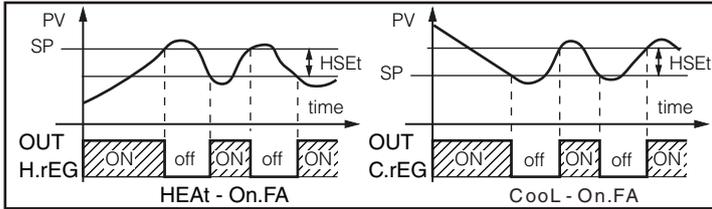
**Disponible:** Si au moins l'une des sorties est programmée en régulation (H.rEG ou C.rEG).

**Echelle:** • Quand deux actions (chaud & froid) sont programmées:

Pid PID (chaud et froid);  
nr Chaud/Froid ON/OFF avec zone neutre;



• Quand une action (chaud ou froid) est programmée.  
Pid PID (chaud ou froid);  
On.FA ON/OFF Hystérésis asymétrique;  
On.FS ON/OFF Hystérésis symétrique;  
3Pt Commande servomoteur (uniquement si les sorties 2 et 3 ont été codifiées "M").



**Notes:** 1. Régulation ON/OFF avec hystérésis asymétrique:

- OFF quand  $PV \geq SP$ ;
- ON quand  $PV \leq (SP - \text{hystérésis})$ .

2. Régulation ON/OFF avec hystérésis symétrique:

- OFF quand  $PV \geq (SP + \text{hystérésis})$ ;
- ON quand  $PV \leq (SP - \text{hystérésis})$ .

### [56] Auto - Sélection de l'Auto Tune

Ascon Tecnologic a développé 3 algorithmes d'auto-tune:

- Auto-tune par oscillations;
- Fast auto-tune;
- EvoTune.

1. L'auto-réglage par **oscillations** est le plus courant et:

- Est plus précis;
- Se lance même si la mesure est proche de la consigne;
- Peut être utilisé même si la consigne est proche de la température ambiante;

2. Le mode **fast** convient quand:

- Le procédé est très lent et l'on souhaite être opérationnel rapidement;
- Un overshoot n'est pas acceptable;
- Dans un système multiboucles le mode fast réduit l'erreur liée à l'influence des autres boucles.

3. Le mode **EvoTune** convient quand:

- On n'a pas d'information sur le procédé
- On ne maîtrise pas les compétences de l'utilisateur final;

- On souhaite un auto réglage indépendant des conditions de démarrage(ex changement de consigne pendant l'exécution de l'auto réglage, etc).

**Note:** Le mode Fast ne peut être lancé que si la mesure(PV) est inférieure à  $(SP + 1/2SP)$ .

**Disponible:** Quand [56] cont = PID.

**Echelle:** -4... 8 où:

- 4 Auto-tune par oscillation avec redémarrage à chaque changement de consigne;
- 3 Auto-tune par oscillation avec lancement manuel;
- 2 Auto-tune par oscillation avec lancement automatique à la première mise sous tension seulement;
- 1 Auto-tune par oscillation avec redémarrage à chaque mise sous tension;
- 0 Inutilisé;
- 1 Auto-tune FAST avec redémarrage à chaque mise sous tension;
- 2 Auto-tune FAST avec lancement automatique à la première mise sous tension seulement;
- 3 Auto-tune FAST avec lancement manuel;
- 4 Auto-tune FAST avec redémarrage automatique à chaque changement de consigne;
- 5 EvoTune avec redémarrage automatique à chaque mise sous tension;
- 6 EvoTune avec lancement automatique à la première mise sous tension seulement;
- 7 EvoTune avec lancement manuel;
- 8 EvoTune avec redémarrage automatique à chaque changement de consigne.

**Note:** Tous les auto-réglages sont inhibés pendant l'exécution d'un programme.

### [58] tunE - Lancement manuel de l'auto-tune

**Disponible:** Quand [56] cont = PID.

**Echelle:** oFF Pas d'auto-réglage;  
on Lancement de l'auto-réglage.

### [59] - Réserve

### [60] HSet - Hystérésis de la régulation ON/OFF

**Disponible:** Quand [56] cont  $\neq$  PID.

**Echelle:** 0... 9999 unités physiques.

### [61] cPdt - Temps de protection compresseur

**Disponible:** Quand [56] cont = nr.

**Echelle:** OFF Protection désactivée;  
1... 9999 secondes.

### [62] Pb - Bande proportionnelle

**Disponible:** Quand [56] cont = P id.

**Echelle:** 1... 9999 unités physiques.

**Note:** Valeur calculée par l'auto-réglage.

### [63] ti - Temps d'intégrale

**Disponible:** Quand [56] cont = P id.

**Echelle:** OFF Action intégrale exclue;  
1... 9999 secondes;  
inF Action intégrale exclue.

**Note:** Valeur calculée par l'auto-réglage.

### [64] td - Temps de dérivée

**Disponible:** Quand [56] cont = P id.

**Echelle:** oFF Exclue;  
1... 9999 secondes.

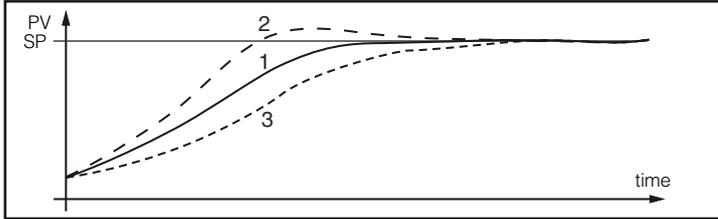
**Note:** Valeur calculée par l'auto-réglage.

### [65] Fuoc - Fuzzy overshoot control

Ce paramètre réduit l'overshoot généralement constaté à la mise sous tension ou après une modification de consigne. Il n'est actif que dans ces deux cas.

Une valeur comprise entre 0.00 et 1.00 ralentit l'action de l'instrument à l'approche de la consigne.

Avec **Fuoc = 1** fonction inactive.



**Disponible:** Quand [56] cont = P Id.

**Echelle:** 0... 2.00.

**Note:** Le Fast auto-tune calcule le paramètre Fuoc, l'auto-tune par oscillation le fixe à 0.5.

### [66] tch - Temps de cycle de la sortie Chaud

**Disponible:** Quand au moins une des sorties est programmée en mode Chaud (H.rEG) et [56] cont = P Id ou lorsque [10] diF1 = 5 ou [11] diF2 = 5 ou [121] USrb = HE.c.o.

**Echelle:** 0.2... 130.0 secondes.

### [67] rcG - Ratio de puissance entre les actions chaud et froid (gain relatif froid)

Le régulateur utilise le même jeu de PID pour les actions Chaud et Froid. Ce paramètre permet de définir la ratio entre la puissance du Chaud et celle du Froid.

**Exemple:** Considérons une boucle sur une extrudeuse plastique. La température de travail est de 250°C.

Augmenter la température de 250 à 270°C ( $\Delta T = 20^\circ C$ ) en utilisant 100% de la puissance Chaud (résistance), demande 60 secondes. Au contraire, diminuer la température de 250 à 230°C ( $\Delta T = 20^\circ C$ ) en utilisant 100% de la puissance Froid (ventilateur), demande seulement 20 seconde.

Dans cet exemple le ration est de 60/20 = 3 ([67] rcG = 3) ce qui signifie que la puissance du Froid est le triple de celle du Chaud.

**Disponible:** Quand deux sorties régulation sont programmées (H.rEG et c.rEG) et [56] cont = P Id ou lorsque [10] diF1 = 5 ou [11] diF2 = 5 ou [121] USrb = HE.c.o.

**Echelle:** 0.01... 99.99.

**Note:** Valeur calculée par l'auto-réglage.

### [68] tcC - Temps de cycle de la sortie Froid

**Disponible:** Quand au moins une des sorties est programmée en mode Froid (c.rEG) et [56] cont = P Id ou lorsque [10] diF1 = 5 ou [11] diF2 = 5 ou [121] USrb = HE.c.o.

**Echelle:** 0.2... 130.0 secondes.

### [69] rS - Manual reset (intégrale manuelle)

Lorsque votre processus est stable, l'instrument fonctionne avec une puissance de sortie fixe (ex: 30%). Si une courte coupure de courant se produit, le processus redémarre avec une mesure proche du point de consigne alors que l'instrument redémarre avec une action intégrale égale à zéro. En fixant l'intégrale manuelle à la puissance moyenne (30% dans notre exemple), l'instrument redémarre à la puissance de sortie moyenne utilisée (au lieu de zero) et l'undershoot est très affaibli (en théorie égal à 0).

**Disponible:** Quand [56] cont = PID.

**Echelle:** -100.0... +100.0%.

### [70] Str - Temps de parcours Servomoteur (KM3 servo)

**Disponible:** Quand [56] cont = 3PL.

**Echelle:** 5... 1000 secondes.

### [71] db.S - Zone morte Servomoteur (KM3 servo)

**Disponible:** Quand [56] cont = 3PL.

**Echelle:** 0.0... 10.0.

### [72] od - Délai à la mise sous tension

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** oFF: Inutilisé;  
0.01... 99.59 hh.mm.

**Notes:** 1. Ce paramètre définit le temps pendant lequel (après une mise sous tension) l'instrument reste en mode veille avant de lancer ses fonctions (régulation, alarmes, programme, etc.).

2. Quand un programme avec lancement auto à la mise sous tension et fonction od est défini, l'instrument exécute cette fonction avant le lancement du programme.

3. Quand un auto-tune avec lancement automatique à la mise sous tension est défini, il démarre à la fin de ce temps.

### Remarques générales sur la fonction de démarrage progressif (Soft-Start)

Le Soft Start permet de limiter la puissance de sortie pendant une durée programmable ([74] SSt) ou jusqu'à une valeur de seuil programmée ([75] SS.tH) (le premier des deux).

Lorsque la fonction Soft Start est active l'afficheur inférieur indique le message 55t en alternance avec la valeur sélectionnée au paramètre [122] d, SP.

### [73] St.P - Puissance maximum de sortie en Soft-Start

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** -100... +100%.

**Notes:** 1. Quand le paramètre St.P a une valeur positive, la limite s'applique à la sortie Chaud uniquement.

2. Quand le paramètre St.P a une valeur négative, la limite s'applique à la sortie Froid uniquement.

3. Quand un programme avec lancement automatique à la mise sous tension et un Soft-Start sont programmés, l'instrument exécute le soft start et le programme simultanément.

4. L'auto-tune est exécuté après le Soft-Start.

5. La fonction Soft Start est aussi disponible en régulation ON/OFF. En mode ON, la puissance sera modulée en fonction du temps de cycle programmé en ([66] tc.H ou [68] tc.c).

### [74] SSt - Temps de Soft-Start

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

oFF: Inutilisée;  
0.01... 7.59 hh.mm;

**Echelle:** inF Soft start toujours actif (sans l'indication 55t).

### **[75] SS.tH - Seuil de désactivation Soft-Start**

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** -1999... 9999 unités physiques.

**Notes:** 1. Quand la limitation de puissance a une valeur positive (limite sur le Chaud) le soft start s'interrompt quand la mesure est supérieure ou égale au paramètre SS.tH.

2. Quand la limitation de puissance a une valeur négative (limite sur le Froid) le soft start s'interrompt quand la mesure est inférieure ou égale au paramètre SS.tH.

### **Groupe $\text{rSP}$ - Paramètres Set point (consigne)**

Le groupe SP est disponible quand au moins une sortie est programmée en régulation.(H.rEG ou C.rEG).

#### **[76] nSP - Nombre de consignes utilisées**

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** 1... 4.

**Note:** Quand on change ce paramètre, l'instrument se comporte comme suit:

- [83] A.SP est forcé à SP.
- L'instrument vérifie que toutes les consignes sont dans les limites programmées en [77] SPLL et [78] SPHL. Si une SP est hors échelle, l'instrument la force à la valeur maximale acceptable.

#### **[77] SPLL - Valeur minimale de consigne**

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** De -1999 à [77] SPHL unités physiques

**Notes:** 1. Quand on change la valeur [77] SPLL, l'instrument vérifie toutes les consignes locales (SP, SP2, SP3 et SP4) et toutes les consignes programme ([97] Pr.S1, [102] Pr.S2, [107] Pr.S3, [112] Pr.S4). Si une valeur est hors échelle, l'instrument la force à la nouvelle valeur maximale acceptable.

2. Un changement de [77] SPLL génère les actions suivantes:
- Quand [84] SP.rt = SP la consigne externe est forcée à la valeur de la consigne en cours.
  - Quand [84] SP.rt = trim la consigne externe est forcée à zéro.
  - Quand [84] SP.rt = PErc la consigne externe est forcée à zéro.

#### **[78] SPHL - Valeur maximale de consigne**

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** De [77] SPLL à 9999 unités physiques.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètres [78] SPHL.

#### **[79] SP - Set Point 1 (Consigne 1)**

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** De [77] SPLL à [78] SPHL unités physiques.

#### **[80] SP 2 - Set Point 2 (Consigne 2)**

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation et [76] nSP  $\geq$  2.

**Echelle:** De [77] SPLL à [78] SPHL unités physiques.

#### **[81] SP 3 - Set Point 3 (consigne 3)**

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation et [76] nSP  $\geq$  3.

**Echelle:** De [77] SPLL à [78] SPHL unités physiques.

#### **[82] SP 4 - Set Point 4 (consigne 4)**

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation et [76] nSP  $\geq$  4.

**Echelle:** De [77] SPLL à [78] SPHL unités physiques.

#### **[83] A.SP - Sélection de la consigne active**

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** De "SP" à [76] nSP.

**Note:** La sélection de SP2, SP3 et SP4 n'est possible que si la consigne concernée est validée par le paramètre [76] nSP.

#### **[84] SP.rt - Type de consigne externe**

Ces instruments peuvent communiquer entre eux via l'interface série RS 485 sans PC. L'un peut être défini comme Maître tandis que les autres seront définis Esclaves. Le Maître peut donc transmettre la consigne aux Esclaves.

Il sera donc par exemple possible de changer simultanément la consigne de 20 régulateurs en n'intervenant que sur le régulateur Maître (Ex: régulation de canaux chauds).

Le paramètre [84] SP.rt définit comment les appareils esclaves utilisent la valeur transmise par le Maître.

Le paramètre [133] tr.SP [sélection de la valeur à retransmettre (Maître)] définit la valeur retransmise par l'appareil Maître.

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation et que l'interface série est présente.

**Echelle:** rSP La valeur est utilisée en consigne externe (RSP).  
trin La valeur est additionnée à la consigne locale sélectionnée par A.SP et la somme devient la consigne de travail.  
PErc La valeur est mise à l'échelle d'entrée et est utilisée en consigne externe.

**Note:** La modification de [84] SPrt génère les actions suivantes:

- Quand [84] SP.rt = SP la consigne externe est forcée à la valeur de la consigne en cours.
- Quand [84] SP.rt = trim la consigne externe est forcée à zéro.
- Quand [84] SP.rt = PErc la consigne externe est forcée à zéro.

**Exemple:** Four de refusion 6 zones pour PCB.

L'unité Maître envoie la consigne aux 5 autres zones (esclaves).

Les autres zones l'utilisent en décalage de consigne (trim).

La première zone est maître et a une consigne de 210°C.

La seconde zone a une consigne locale de -45°C.

La troisième zone a une consigne locale de -45 (°C).

La quatrième zone a une consigne locale de -30.

La cinquième zone a une consigne locale de +40.

La sixième zone a une consigne locale de +50.

Le profil thermique sera le suivant:

- Maître SP = 210°C;
- Seconde zone SP = 210 -45 = 165°C;
- Troisième zone SP = 210 -45 = 165°C;
- Quatrième zone SP = 210 - 30 = 180°C;
- Cinquième zone SP = 210 + 40 = 250°C;
- Sixième zone SP = 210 + 50 = 260°C.

Un changement de consigne sur le maître génère immédiatement la modification sur les autres zones.

### [85] SPLr - Sélection consigne Local/remote

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** Loc Consigne locale sélectionnée par [83] A.SP;  
rEn Consigne externe (par liaison série).

### [86] SP.u - Rampe sur changement de consigne (à la montée)

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

**Echelle:** 0.01... 99.99 unités par minute;  
inF Désactivé (échelon).

### [87] SP.d - Rampe sur changement de consigne (à la descente)

**Disponible:** Quand au moins une sortie est programmée en régulation.

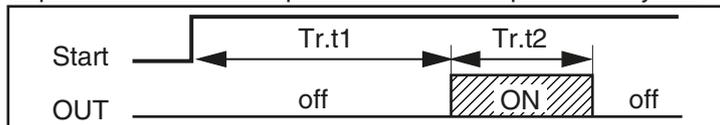
**Echelle:** 0.01... 99.99 unités par minute;  
inF Désactivé (échelon).

**Note générale sur la consigne externe:** Quand elle est programmée avec action trim (RSP) l'échelle de la consigne locale devient: **De [77] SPL+ RSP à [78] SPHL - RSP**

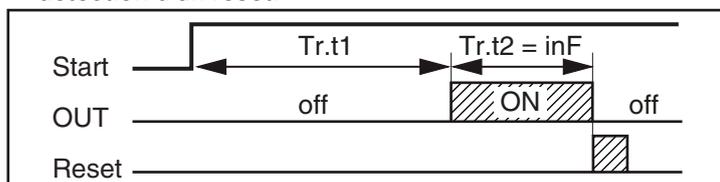
### Groupe $\tau$ in - Paramètres fonction Timer

5 modes sont disponible:

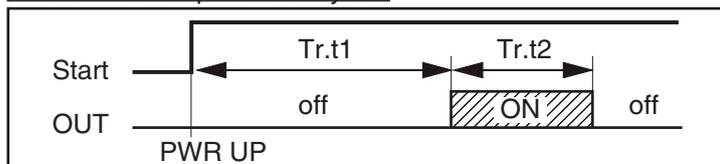
Départ différé avec temps de retard et temps "fin de cycle"



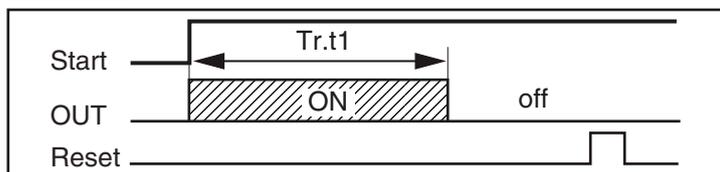
- En réglant tr.t2 = InF sortie timer reste à ON jusqu'à détection d'un reset.



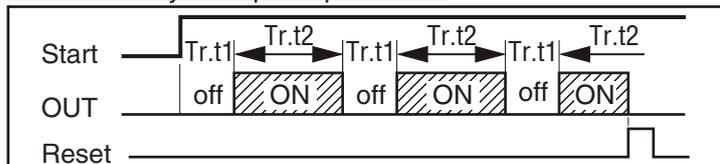
Départ différé à la mise sous tension avec un temps de retard et un temps «fin de cycle»



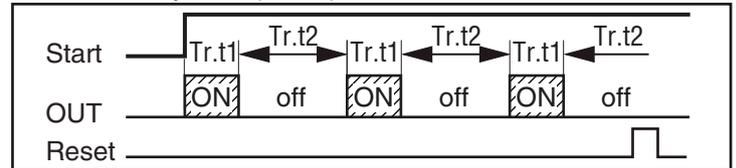
Traversant



Oscillateur asymétrique départ à OFF



Oscillateur asymétrique départ à ON



**Notes:** 1. L'instrument peut recevoir les commandes Start, Hold et Reset par la touche , par entrée logique et/ou par liaison série.  
2. La commande Hold suspend le décompte du temps.

### [88] tr.F - Fonction timer indépendant

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** nonE Inutilisé;  
i.d.A Départ différé;  
i.u.P.d Départ différé à la mise sous tension;  
i.d.d Traversant;  
i.P.L Oscillateur asymétrique départ à OFF;  
i.L.P Oscillateur asymétrique départ à ON.

### [89] tr.u - Unité de temps de minuterie

**Disponible:** Quand [88] tr.F  $\neq$  nonE.

**Echelle:** hh.nn Heures et minutes;  
nn.SS Minutes et secondes;  
SSS.d Secondes et dixièmes de secondes.

**Note:** Quand le timer est en cours, ce paramètre peut être lu mais ne peut PAS être modifié.

### [90] tr.t1 - Temps 1

**Disponible:** Quand [88] tr.F  $\neq$  nonE.

**Echelle:** 00.01... 99.59 Quand [89] tr.u = hh.nn;  
00.01... 99.59 Quand [89] tr.u = nn.SS;  
000.1... 995.9 Quand [89] tr.u = SSS.d.

### [91] tr.t2 - Time 2

**Disponible:** Quand [88] tr.F  $\neq$  nonE.

**Echelle:** 0 oFF  
00.01... 99.59 + inF Quand [89] tr.u = hh.nn;  
00.01... 99.59 + inF Quand [89] tr.u = nn.SS;  
000.1... 995.9 + inF Quand [89] tr.u = SSS.d.

**Note:** En réglant [91] tr.t2 = inF, le deuxième décompte ne peut être interrompu que par commande externe.

### [92] tr.St - Etat du Timer

**Disponible:** Quand [88] tr.F  $\neq$  nonE.

**Echelle:** run Timer Run;  
HoLd Timer Hold;  
rES Timer reset.

**Note:** Ce paramètre permet de gérer l'exécution du timer sans entrée logique ou touche .

## Groupe $\mathcal{P}r$ - Paramètres Programmeur

Ces instruments peuvent réaliser un profil de consigne de 4 groupes de 2 segments (8 segments au total).

Le premier segment est une rampe (pour atteindre la consigne désirée), le second est un palier.

Quand une commande RUN est détectée, l'instrument aligne la consigne en cours à la mesure et commence l'exécution de la première rampe.

De plus, chaque segment dispose d'une zone d'attente, qui suspend le décompte si la mesure sort de la bande définie.

Pour chaque segment il peut être défini deux événements.

Un événement peut être affecté à une sortie et ainsi produire une action sur un segment donné.

Des paramètres additionnels permettent de définir l'échelle de temps, les conditions de lancement automatique (RUN) et le comportement de l'instrument en fin de programme.

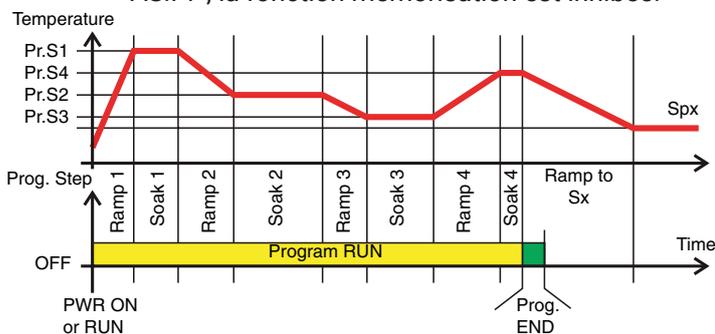
**Notes:** 1. Tous les segments sont modifiables en cours d'exécution.

2. Pendant l'exécution d'un programme, l'instrument mémorise le segment en cours et, par intervalles de 30 minutes, mémorise aussi le temps écoulé du palier.

En cas de coupure d'alimentation pendant l'exécution du programme, à la mise sous tension, l'instrument reprend l'exécution sur le segment en cours au moment de la coupure. Si le segment en cours était un palier, il redémarre en tenant compte du temps déjà écoulé.

Cette fonction s'obtient en réglant le paramètre [128] dSPu "Etat à la mise sous tension" à "AS.Pr".

Si le paramètre [128] dSPu est différent de "AS.Pr", la fonction mémorisation est inhibée.



### [93] Pr.F - Action du programme à la mise sous tension

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** nonE Programme inutilisé;

S.u.P.d Démarre à la mise sous tension avec premier segment en stand-by;

S.u.P.S Démarre à la mise sous tension;

u.diG Démarre sur détection RUN uniquement;

U.dG.d Démarre sur détection RUN avec premier segment en stand-by.

### [94] Pr.u - Unités de temps des segments

**Disponible:** Quand [93] Pr.F  $\neq$  nonE.

**Echelle:** hh.nn Heures et minutes;

nn.SS Minutes et secondes.

**Note:** En cours d'exécution ce paramètre ne peut pas être modifié.

### [95] Pr.E - Comportement de l'instrument en fin de programme

**Disponible:** Quand [93] Pr.F  $\neq$  nonE.

**Echelle:** cnt Continue (l'instrument utilise la consigne du dernier palier dans l'attente d'un reset);

SPAt Revient à la consigne définie par le paramètre [83] A.SP;

St.bY Passe en mode stand-by.

**Notes:** 1. En réglant [96] Pr.E = cnt l'instrument utilise la consigne du dernier palier;

2. Quand un reset est détecté, il prend la consigne sélectionnée par le paramètre [83] A.SP. Le changement se fait selon un échelon ou selon une rampe en fonction des paramètres définis en [87] SP.u (rampe de montée) et [88] SP.d (rampe de descente);

3. En réglant [95] Pr.E = SPAt il prend immédiatement la consigne sélectionnée par le paramètre [83] A.SP. Le changement se fait selon un échelon ou selon une rampe en fonction des paramètres définis en [86] SP.u (rampe de montée) et [87] SP.d (rampe de descente).

### [96] Pr.Et - Temps d'indication de Fin de Programme

**Disponible:** Quand [93] Pr.F  $\neq$  nonE.

**Echelle:** oFF Inutilisé;

00.01... 99.59 minutes et secondes;

inF Indéfiniment ON.

**Note:** En réglant [96] Pr.Et = inF l'indication passe à OFF uniquement en cas de détection d'un reset ou d'un nouveau lancement du programme.

### [97] Pr.S1 - Consigne du premier palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F  $\neq$  nonE ou [92] Pr.F  $\neq$  S.u.P.d.

**Echelle:** De [77] SP.LL à [78] SP.HL

### [98] Pr.G1 - Gradient de la première rampe

**Disponible:** Quand [93] Pr.F  $\neq$  nonE ou [92] Pr.F  $\neq$  S.u.P.d.

**Echelle:** 0.1... 999.9 unités physiques par minute;

inF Echelon.

### [99] Pr.t1 - Durée du premier palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F  $\neq$  nonE.

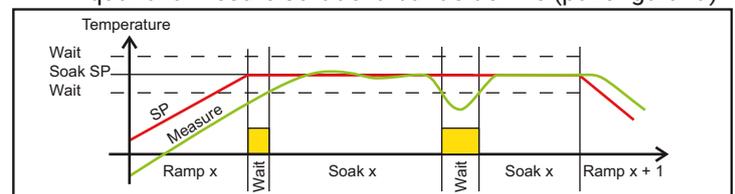
**Echelle:** 0.00... 99.59 unité de temps.

### [100] Pr.b1 - Bande d'attente du premier palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F  $\neq$  nonE ou [92] Pr.F  $\neq$  S.u.P.d.

**Echelle:** OFF... 9999 unités physiques.

**Note:** La bande d'attente suspend le décompte du temps quand la mesure sort de la bande définie (palier garanti).



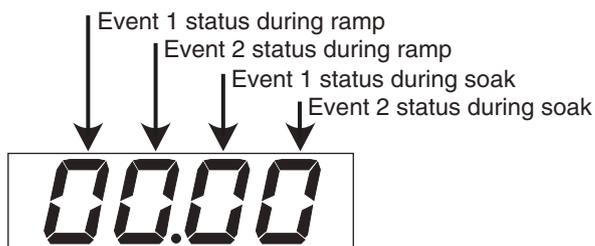
### [101] Pr.E1 - Evènements du premier groupe

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE ou [92] Pr.F ≠ SurPd.

**Echelle:** 00.00... 11.11 où:

0 Evènement OFF;

1 Evènement ON.



Affichage	Rampe		Palier	
	Evènement 1	Evènement 2	Evènement 1	Evènement 2
0000	off	off	off	off
1000	on	off	off	off
0100	off	on	off	off
1100	on	on	off	off
0010	off	off	on	off
1010	on	off	on	off
0110	off	on	on	off
1110	on	on	on	off
0001	off	off	off	on
1001	on	off	off	on
0101	off	on	off	on
1101	on	on	off	on
0011	off	off	on	on
1011	on	off	on	on
0111	off	on	on	on
1111	on	on	on	on

### [102] Pr.S2 - Consigne du second palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE.

**Echelle:** De [77] SPLL à [78] SPHL.

oFF Fin de programme.

**Note:** Il n'est pas nécessaire de configurer tous les segments. Pour utiliser par ex. seulement 2 groupes, il suffit de régler la consigne du groupe 3 à OFF. L'instrument masque alors les paramètres suivants du programme.

### [103] Pr.G2 - Gradient de la seconde rampe

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et [102] Pr.S2 ≠ oFF.

**Echelle:** 0.1... 999.9 unités physiques par minute;  
inF Echelon.

### [104] Pr.t2 - Durée du second palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et [102] Pr.S2 ≠ oFF.

**Echelle:** 0.00... 99.59 unité de temps.

### [105] Pr.b2 - Bande d'attente du second palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et [102] Pr.S2 ≠ oFF.

**Echelle:** OFF... 9999 unités physiques.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [100] Pr.b1.

### [106] Pr.E2 - Evènements du second groupe

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et [102] Pr.S2 ≠ oFF.

**Echelle:** 00.00... 11.11 où:

0 Evènement OFF;

1 Evènement ON.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [101] Pr.E1.

### [107] Pr.S3 - Consigne du troisième palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et

[102] Pr.S2 ≠ oFF.

**Echelle:** De [77] SPLL à [78] SPHL;

oFF Fin de programme.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [102] Pr.S2.

### [108] Pr.G3 - Gradient de la troisième rampe

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et

[102] Pr.S2 ≠ oFF et

[107] Pr.S3 ≠ oFF.

**Echelle:** 0.1... 999.9 unités physiques par minute;  
inF Echelon.

### [109] Pr.t3 - Durée du troisième palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et

[102] Pr.S2 ≠ oFF et

[107] Pr.S3 ≠ oFF.

**Echelle:** 0.00... 99.59 unité de temps.

### [110] Pr.b3 - Bande d'attente du troisième palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et

[102] Pr.S2 ≠ oFF et

[107] Pr.S3 ≠ oFF.

**Echelle:** OFF... 9999 unités physiques.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [100] Pr.b1

### [111] Pr.E3 - Evènements du troisième groupe

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et

[102] Pr.S2 ≠ oFF et

[107] Pr.S3 ≠ oFF.

**Echelle:** 00.00... 11.11 où:

0 Evènement OFF;

1 Evènement ON.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [101] Pr.E1.

### [112] Pr.S4 - Consigne du quatrième palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et

[102] Pr.S2 ≠ oFF et

[107] Pr.S3 ≠ oFF.

**Echelle:** De [77] SPLL à [78] SPHL;

oFF Fin de programme.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [102] Pr.S2.

### [113] Pr.G4 - Gradient de la quatrième rampe

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et [102] Pr.S2 ≠ oFF et

[107] Pr.S3 ≠ oFF et [112] Pr.S4 ≠ oFF.

**Echelle:** 0.1... 999.9 unités physiques par minute;  
inF Echelon.

### [114] Pr.t4 - Durée du quatrième palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et [102] Pr.S2 ≠ oFF et [107] Pr.S3 ≠ oFF et [112] Pr.S4 ≠ oFF.

**Echelle:** 0.00... 99.59 unité de temps.

### [115] Pr.b4 - Bande d'attente du quatrième palier

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et [102] Pr.S2 ≠ oFF et [107] Pr.S3 ≠ oFF et [112] Pr.S4 ≠ oFF.

**Echelle:** De OFF à 9999 unités physiques.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [100] Pr.b1.

### [116] Pr.E4 - Evènements du quatrième groupe

**Disponible:** Quand [93] Pr.F ≠ nonE et [102] Pr.S2 ≠ oFF et [107] Pr.S3 ≠ oFF et [112] Pr.S4 ≠ oFF.

**Echelle:** 00.00... 11.11 où:

0 Evènement OFF;

1 Evènement ON.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [101] Pr.E1.

### [117] Pr.St - Etat du programme

**Disponible:** Quand [92] Pr.F ≠ nonE.

**Echelle:** run Programme Run;  
HoLd Programme Hold;  
rES Programme reset.

**Note:** Ce paramètre permet de gérer l'exécution du programme.

## Groupe $\mathcal{P}PR_n$ - Interface utilisateur HMI

### [118] PAS2 - Mot de passe Niveau 2: Niveau d'accès limité

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** oFF Niveau 2 non protégé par mot de passe  
(Comme le niveau 1= niveau utilisateur);  
1... 200.

### [119] PAS3 - Mot de passe Niveau 3:

#### Niveau accès complet à la configuraton

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** 3... 200.

**Note:** En réglant [118] PAS2 identique à [119] PAS3, le niveau 2 est masqué.

### [120] PAS4 - Mot de passe Niveau 4:

#### Niveau configuration par code

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** 201... 400.

### [121] uSrb - Fonction de la touche en "Run Time"

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** nonE Pas de fonction;  
tunE Validation Auto-tune. Un appui simple (plus de 1 s) lance l'auto-tune;  
oPLo Mode manuel. La première pression passe le régulateur en mode manuel (oPLo) une seconde le repasse en mode Auto;  
AAc Reset Alarme;  
ASi Acquittement alarme;  
chSP Sélection séquentielle de consigne (note);  
St.by Mode stand-by: La première pression passe le régulateur en mode stand-by, une seconde le repasse en mode Auto;  
Str.t Timer run/hold/reset (note);  
P.run Programme run (note);  
PrES Programme reset (note);  
Pr.H.r Programme run/hold/reset (note);  
He.co Chauffe avec "SP"/Refroidit avec "SP2".

**Notes:** 1. Quand la "Sélection séquentielle de consigne" est utilisée, chaque pression sur la touche  (plus de 1s) incrémente la valeur de A.SP (point de consigne actif) de 1. Cette sélection est cyclique: SP -> SP2 -> SP3 -> SP4.

Quand une nouvelle consigne est sélectionnée par la touche , l'affichage indique 2 s l'acronyme de la nouvelle consigne (ex. SP2).

2. Quand la "Sélection séquentielle de consigne" est sélectionnée, le nombre de consigne est limité par le paramètre [74] nSP.

3. Quand "Timer run/hold/reset" est sélectionné, un appui bref démarre/suspend (run/hold) le décompte tandis qu'un appui long (plus de 10 s) réinitialise le timer.

4. Quand "Program run" est sélectionné, le premier appui lance l'exécution du programme tandis qu'un second le redémarre au début.

5. Quand "Program reset" est sélectionné, un appui

bref exécute le reset du programme.

6. Quand "Program run/hold/reset" est sélectionné, un appui bref démarre/arrête (starts/stop) (Hold) l'exécution du programme tandis qu'un appui long (plus de 10 secondes) le réinitialise.

7. Lorsque [121] Usrb est réglé sur HE.co, l'instrument rend les paramètres [66] TCH, [67] RCG et [68] tcc disponibles.

### [122] diSP - Gestion de l'affichage secondaire

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** nonE Affichage standard;

Pou Sortie puissance;

SPF Consigne finale;

Spo Consigne en cours;

AL1 Seuil alarme 1;

AL2 Seuil alarme 2;

AL3 Seuil alarme 3;

Pr.tu Pendant un segment, affiche le temps écoulé:

- Sur une rampe affiche la consigne en cours;
- A la fin du programme, affiche *PEnd* en alternance avec la mesure;
- Quand il n'y a pas de programme en cours, utilise l'affichage standard;

Pr.td Pendant un segment, affiche le temps restant (décompte):

- Sur une rampe affiche la consigne en cours;
- A la fin du programme, affiche *PEnd* en alternance avec la mesure;
- Quand il n'y a pas de programme en cours, utilise l'affichage standard;

P.t.tu Quand un programme est en cours, affiche le temps total écoulé. A la fin du programme, affiche *PEnd* en alternance avec la mesure;

P.t.td Quand un programme est en cours, affiche le temps total restant (décompte). A la fin du programme, affiche *PEnd* en alternance avec la mesure;

ti.uP Quand le timer est en cours, affiche le comptage du temps. A la fin du comptage, affiche le message *t-End* en alternance avec la mesure;

ti.du Quand le timer est en cours, affiche le décompte du temps. A la fin du décompte, affiche le message *t-End* en alternance avec la mesure;

PErc % de puissance utilisé pendant le soft-start (quand le temps de soft start time est infini, la limite est toujours active et peut être utilisé même en mode ON/OFF).

PoS Position actionneur de soupape.

### [123] di.CL - Couleur d'affichage

**Disponible:** Toujours (pas disponible sur les régulateurs avec affichage blanc).

**Echelle:** 0 L'affichage couleur indique l'écart en cours (PV - SP);

1 Affichage rouge (fixe);

2 Affichage vert (fixe);

3 Affichage orange (fixe).

### [124] AdE - Ecart pour la gestion de couleur d'affichage

**Disponible:** Quand [123] di.CL = 0 (pas disponible sur les régulateurs avec affichage blanc).

**Echelle:** 1... 9999 unités physiques.

### [125] diS.t - Time out affichage

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** oFF Affichage toujours ON;  
0.1... 99.59 minutes et secondes.

**Note:** Cette fonction permet de passer l'affichage à OFF, quand aucune alarme n'est présente et qu'aucune action n'est faite sur l'instrument. Quand *d* est différent de OFF et qu'aucune touche n'est utilisée pendant la durée programmée, l'afficheur s'éteint et seuls 4 segments du digit le moins significatif s'allument séquentiellement pour indiquer que l'appareil fonctionne correctement. Si une alarme apparaît ou qu'une touche est ressée, l'appareil revient immédiatement à l'affichage standard.

### [126] FiLd - Filtre sur la valeur affichée

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** 0.0 oFF (désactivé);  
0.1... 20.0 unités physiques.

**Note:** Filtre "fenêtre" lié à la consigne, il s'applique uniquement à la valeur affichée et est donc sans effet sur les autres fonctions du régulateur (régulation, alarmes, etc.).

### [128] dSPu - Etat à la mise sous tension

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** AS.Pr Démarre dans le même état que lors de la coupure;  
Auto Démarre en mode Auto;  
oP.O Démarre en manuel avec puissance à zéro,  
St.bY Démarre en mode stand-by.

- Notes:**
1. En changeant la valeur de [129] oPr.E, l'instrument force le paramètre [130] oPEr à Auto.
  2. Pendant l'exécution d'un programme, l'instrument mémorise le segment en cours et, par intervalles de 30 minutes, mémorise aussi le temps écoulé du palier. En cas de coupure d'alimentation pendant l'exécution du programme, à la mise sous tension, l'instrument reprend l'exécution sur le segment en cours au moment de la coupure. Si le segment en cours était un palier, il redémarre en tenant compte du temps déjà écoulé. Cette fonction s'obtient en réglant le paramètre [128] dSPu "Etat à la mise sous tension" à *AS.Pr*. Si le paramètre [128] dSPu est différent de *AS.Pr*, la fonction mémorisation est inhibée.
  3. En réglant le paramètre [128] DSPU à AS.P, en cas de coupure secteur en mode manuel, le régulateur redémarre en Manuel à la puissance de sortie réglée avant la coupure.

### [129] oPr.E - Validation des modes d'utilisation

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** ALL Tous les modes peuvent être sélectionnés par le paramètre suivant.  
Au.oP Seulement les modes Auto et Manu (oPLo) peuvent être sélectionnés par le paramètre suivant.  
Au.Sb Seulement les modes Auto et Stand-by peuvent être sélectionnés par le paramètre suivant.

**Note:** En changeant la valeur de [129] oPr.E, l'instrument force le paramètre [130] à Auto.

### [130] oPEr - Sélection du mode de fonctionnement

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** Quand [129] oPr.E = ALL:  
Auto Mode Auto;  
oPLo Mode Manuel;  
St.bY Mode Stand-by.  
Quand [129] oPr.E = Au.oP:  
Auto Mode Auto;  
oPLo Mode Manuel.  
Quand [129] oPr.E = Au.Sb:  
Auto Mode Auto;  
St.bY Mode Stand-by.

## Groupe *PEr* - Paramètres liaison série

### [131] Add - Adresse

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** oFF Inutilisée;  
1... 254.

### [132] bAud - Vitesse en Baud

**Disponible:** Quand [131] Add différent de oFF.

**Echelle:** 1200 1200 baud;  
2400 2400 baud;  
9600 9600 baud;  
19.2 19200 baud;  
38.4 38400 baud.

### [133] trSP - Sélection de la valeur retransmise (Maître)

**Disponible:** Quand [131] Add différent de oFF.

**Echelle:** nonE Retransmission inutilisée (l'instrument est esclave);  
rSP L'instrument est maître et retransmet la consigne en cours;  
PErc L'instrument est maître et retransmet sa sortie.

**Note:** Pour plus de détails voir le paramètre [84] SP:rt (type de consigne externe).

## Groupe *Co.tY* - Paramètres de consommation

### [134] Co.tY - Type de mesure

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** oFF Inutilisé;

- 1 Puissance électrique instantanée (kW);
- 2 Compteur d'énergie délivrée (kW/h);
- 3 Compteur d'énergie délivrée pendant le programme. Le comptage démarre au lancement du programme et s'arrête à la fin du programme. Lancer à nouveau un programme relance le compteur à 0;
- 4 Nombre de jours de travail: Nombre d'heures pendant lequel l'appareil est alimenté divisé par 24;
- 5 Nombre d'heures de travail. Nombre d'heures pendant lequel l'appareil est alimenté
- 6 Nombre de jours de travail avec seuil. Nombre d'heures pendant lequel l'appareil est alimenté divisé par 24. L'appareil passe en stand by quand le paramètre Co.tY atteint le seuil défini en [137] h.Job;
- 7 Nombre d'heures de travail avec seuil. Nombre d'heures pendant lequel l'appareil est alimenté divisé par 24. L'appareil passe en stand by quand le paramètre Co.tY atteint le seuil défini en [137] h.Job est alimenté;
- 8 Totalisation du nombre de jours travaillés par le relais de régulation. Nombre d'heures que le

- relais a passé en ON divisé par 24;
- 9 Totalisation du nombre d'heures travaillées par le relais de régulation. Nombre d'heures que le relais a passé en ON;
  - 10 Totalisation du nombre de jours travaillés par le relais de régulation avec seuil. Nombre d'heures que le relais a passé en ON divisé par 24. L'appareil passe en stand by quand le paramètre Co.tY atteint le seuil défini en [137] h.Job;
  - 11 Totalisation du nombre d'heures travaillés par le relais de régulation avec seuil. Nombre d'heures que le relais a passé en ON. L'appareil passe en stand by quand le paramètre Co.tY atteint le seuil défini en [137] h.Job.

**Notes: 1.** Les sélections 3 et 4 sont un compteur interne, destiné à des inspections périodiques, qui fonctionne dès que l'appareil est alimenté. Quand le comptage atteint le seuil programmé, l'afficheur alterne entre affichage standard et le message  $r_{iSP}$  (requested Inspection/inspection requise). La réinitialisation ne peut être faite qu'en changeant la valeur du seuil.

**2.** Les sélections 4... 11 représentent un décompte interne: ces modes calculent le travail de l'instrument en heures ou en jours. Lorsque le comptage atteint le seuil défini avec le paramètre [137] h.Job, l'écran affiche  $r_{iSP}$  (Inspection demandée). La réinitialisation du comptage (avec annulation  $r_{iSP}$ ) peut être effectuée uniquement en modifiant la valeur seuil dans le paramètre [137] h.Job. En utilisant les méthodes de comptage 6, 7, 10, 11, la réinitialisation du comptage fait sortir le contrôleur de l'état de veille et revient à l'état de contrôle.

### [135] UoLt - Tension nominale de la charge

**Disponible:** Quand [134] Co.tY = 1, 2 ou 3.

**Echelle:** 1... 9999 (V).

### [136] cur - Intensité nominale de la charge

**Disponible:** Quand [134] Co.tY = 1, 2 ou 3.

**Echelle:** 1... 999 (A).

### [137] h.Job - Seuil de la période de travail

**Disponible:** Quand [134] Co.tY = 6, 7, 10 ou 11.

**Echelle:** oFF Inutilisé;

1... 9999 jours quand [133] Co.tY = 6 ou 10;

1... 9999 heures quand [133] Co.tY = 7 ou 11.

### [138] t.Job - Temps de travail (non réinitialisable)

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** 1... 9999 jours.

## Groupe $\mathcal{P}CAL$ - Calibration utilisateur

Cette fonction permet de calibrer la chaîne de mesure complète et de compenser les erreurs liées à:

- L'emplacement du capteur;
- La classe de précision du capteur;
- La précision de l'instrument.

### [139] AL.P - Point d'ajustement bas

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** -1999... (AH.P - 10) unités physiques.

**Note:** L'écart minimum entre AL.P et AH.P est égal à 10 unités physiques.

### [140] AL.o - Ajustement du décalage bas

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** -300... +300 unités physiques.

### [141] AH.P - Point d'ajustement haut

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** De (AL.P + 10) to 9999 unités physiques.

**Note:** L'écart minimum entre AL.P et AH.P est égal à 10 unités physiques.

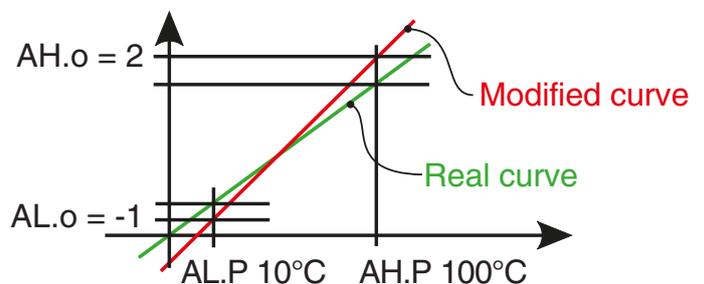
### [142] AH.o - Ajustement du décalage haut

**Disponible:** Toujours.

**Echelle:** -300... +300 Unités physiques.

**Exemple:** Chambre climatique avec gamme de fonctionnement: 10... 100°C.

1. Introduire dans l'étuve un capteur étalon relié à un multimètre de référence (calibraeur).
2. Lancer la régulation et régler une consigne à la valeur initiale d'utilisation (ex.: 10°C). Quand la température dans l'étuve est stabilisée, noter la température indiquée par la chaîne de mesure de référence (ex.: 9°C).
3. Régler [139] AL.P = 10 (point d'ajustement bas) et [140] AL.o = -1 (différence entre les deux systèmes de mesure). Après ce réglage, la mesure lue sur le régulateur est identique à la mesure sur le calibraeur de référence.
4. Régler la consigne à la valeur maximale d'utilisation (ex. 100°C). Quand la température dans l'étuve est stabilisée, noter la température indiquée par la chaîne de mesure de référence (ex. 98°C).
5. Régler [141] AH.P = 100 (Point d'ajustement haut) et [142] AH.o = +2 (différence entre les deux systèmes de mesure). Après ce réglage, la mesure lue sur le régulateur est identique à la mesure sur le calibraeur de référence.



Pour quitter la procédure, procéder comme suit:

- Appuyer sur la touche .
- Appuyer sur la touche  pendant plus de 10 s. L'instrument revient à l'affichage standard".

## 6 PROMOTION DES PARAMETRES

Il est possible de personnaliser l'interface opérateur (HMI) afin de rendre l'instrument aussi facile que possible à utiliser par l'opérateur.

Cette procédure spécifique, appelée "promotion des paramètres", permet de créer deux sous-ensembles des paramètres.

Le premier est le "niveau d'accès limité". Cet ensemble est protégé par le mot de passe défini par le paramètre [118] PAS2.

Le second ensemble est le niveau "utilisateur" (Niveau 1). Il n'est PAS protégé par mot de passe.

**Notes:** 1. Les paramètres "accès limité" sont regroupés dans une liste.

2. L'ordre des paramètres "accès limité" est programmable et peut être faite en fonction de vos besoins.
3. L'ordre des paramètres pour le niveau "utilisateur" est identique à celui du "niveau limité", mais seuls des paramètres spécifiques sont visualisables et modifiables en fonction du choix fait au préalable.

### 6.1 Procédure de promotion des paramètres

Les paramètres d'accès limité sont classés dans une liste.

Avant de commencer la procédure, il est donc recommandé de:

1. Préparer la liste exacte des paramètres que l'on souhaite avoir en "accès limité".
2. Numéroter les paramètres dans l'ordre souhaité pour l'accès limité.
3. Définir pour chaque paramètre si il doit être disponible pour le "niveau utilisateur".

**Exemple:** On souhaite en accès limité la liste suivante:

- OPEr - Sélection du mode de fonctionnement;
- SP - première consigne;
- SP2 - Deuxième consigne;
- A.SP - Sélection de consigne;
- AL1 - Seuil de l'alarme 1;
- AL2 - Seuil de l'alarme 2;
- Pb - Bande proportionnelle;
- ti - Temps d'intégrale;
- td - Temps de dérivée;
- tunE - Lancement manuel de l'auto-tune.

Mais l'utilisateur ne pourra accéder qu'au mode de fonctionnement, à la première consigne SP et au seuil de l'alarme AL1. Dans ce cas, la promotion est la suivante:

Paramètre	Promotion	Accès limité	Utilisateur
- OPEr -	o 1	OPEr	OPEr
- SP -	o 2	SP	SP
- SP2 -	A 3	SP2	
- A.SP -	A 4	A.SP	
- AL1 -	o 5	AL1	AL1
- AL2 -	A 6	AL2	
- Pb -	A 7	Pb	
- ti -	A 8	ti	
- td -	A 9	td	
- tunE -	A 10	tunE	

Puis procéder comme suit:

1. Appuyer sur la touche plus de 3 secondes.
2. L'afficheur du haut indique *PASS*, celui du bas *0*.
3. Avec les touches et régler la valeur *-81*.
4. Appuyer sur .  
L'instrument affiche l'acronyme du premier groupe de paramètres de configuration *OP*.
5. Avec la touche sélectionner le groupe dans lequel se trouve le premier paramètre de la liste.
6. Le sélectionner par .
7. L'afficheur du haut indique l'acronyme du paramètre choisi, celui du bas son niveau de promotion actuel. Ce niveau est défini par une lettre suivie d'un chiffre.

La lettre peut être:

- o*: Le paramètre n'est PAS promu et apparaît uniquement en configuration. Dans ce cas le chiffre est forcé à zéro.
- A*: Le paramètre est promu au niveau "accès limité". Le chiffre indique sa position dans la liste.
- o*: Le paramètre est promu au niveau utilisateur. Le chiffre indique sa position dans la liste "accès limité".

8. Avec les touches et assigner au paramètre la position souhaitée.

**Note:** En réglant une valeur différente de zéro, la lettre *o* est automatiquement changée en *A* et le paramètre est ainsi promu au niveau "accès limité".

9. Pour modifier le niveau "accès limité" en "accès utilisateur" et vice-versa, appuyer sur la touche et, tout en maintenant la pression, appuyer sur la touche .

La lettre change de *A* à *o* et vice-versa.

10. Sélectionner le second paramètre à promouvoir et répéter les étapes 6, 7 et 8.

11. Répéter les étapes 5, 6, 7, 8 jusqu'à compléter la liste.

12. Pour quitter la procédure, appuyer sur la touche et maintenir la pression pendant 10 secondes. L'instrument revient à l'affichage "standard".

**Note:** Si vous assignez le même chiffre à deux paramètres distincts, seul le dernier programmé est utilisé.

**Exemple:** Dans l'exemple précédent, on a réglé pour SP2 une valeur de promotion A3.

Si on règle une valeur de promotion à *o3*, pour SP3, la liste des paramètres au niveau opérateur devient:

Paramètre	Promotion	Accès limité	Utilisateur
- OPEr -	o 1	OPEr	OPEr
- SP -	o 2	SP	SP
- SP3 -	o 3	SP3	SP3
- A.SP -	A 4	A.SP	
- AL1 -	o 5	AL1	AL1

## 7 MODES D'UTILISATION

Comme indiqué au paragraphe 5.1 l'instrument quand il est mis sous tension démarre immédiatement dans un mode fonction de la valeur mémorisée.

En d'autres termes l'instrument travaille selon un seul état, le "run time".

L'appareil peut être forcé en trois modes de fonctionnement différents: Automatique, Manuel, Stand-by:

- En mode **Automatique** l'instrument pilote la sortie régulation en fonction des paramètres de régulation et de l'écart mesure-consigne.
- En mode **Manuel** l'afficheur du haut indique la mesure tandis que celui du bas indique en alternance la puissance et le message *oPLo*. L'utilisateur peut alors piloter directement la sortie régulation. Aucune action n'est effectuée en automatique par le régulateur.
- En mode **Stand by** l'instrument se comporte en simple indicateur. L'affichage du haut indique la valeur mesurée tandis que celui du bas indique en alternance la consigne et le message *StBY*. La sortie régulation est forcée à zéro.

Il est toujours possible de modifier la valeur d'un paramètre quel que soit le mode de fonctionnement.

### 7.1 Modifier un paramètre à partir du "Niveau utilisateur"

L'instrument est en affichage "standard".

1. Appuyer sur la touche .
2. L'affichage du haut indique l'acronyme du premier paramètre promu à ce niveau et l'affichage du bas sa valeur.
3. Régler la valeur souhaitée avec les touches  et .
4. Appuyer sur  pour valider et passer au paramètre suivant.
5. Pour revenir à l'affichage standard appuyer sur la touche  plus de 5 secondes.

**Note:** La modification de paramètre à partir du niveau utilisateur est temporisée. Sans action sur les touches pendant plus de 10 secondes, l'instrument revient en affichage normal.

### 7.2 Accès au "Niveau limité"

L'instrument est en affichage "standard".

1. Appuyer sur la touche  plus de 5 secondes;
2. L'afficheur du haut indique *PASS* et celui du bas *D*;
3. Avec les touches  et  régler la valeur à la valeur de paramètre définie dans [118] PAS2 (mot de passe niveau 2).

**Notes:** 1. Le mot de passe par défaut est 20.

2. Cette procédure est temporisée. Sans action sur les touches pendant plus de 10 secondes, l'instrument revient en affichage normal. La valeur du dernier paramètre est perdue.  
Pour supprimer la temporisation, il convient d'utiliser un mot de passe de 1000 + valeur de mot de passe programmée (soit par défaut 1020). Dans ce cas la sortie du niveau limité se fait manuellement (voir ci-dessous).
3. Pendant les modifications, l'instrument continue à réguler.  
Dans certaines conditions, (risque d'à-coup important) il peut être souhaitable de stopper les fonctions de régulation pendant la procédure (sorties régulation à OFF). Dans ce cas, il convient

d'utiliser un mot de passe de 2000 + valeur de mot de passe programmée (soit par défaut 2020). La régulation redémarre automatiquement dès la sortie manuelle de la procédure.

4. Appuyer sur la touche .
5. L'affichage du haut indique l'acronyme du premier paramètre promu à ce niveau et l'affichage du bas sa valeur.
6. Régler la valeur souhaitée avec les touches  et .
7. Appuyer sur  pour valider et passer au paramètre suivant.
8. Pour revenir à l'affichage standard appuyer sur la touche  plus de 5 secondes.

### 7.3 Visualiser sans les modifier les paramètres du "Niveau limité"

Il peut être nécessaire de laisser à l'utilisateur la possibilité de visualiser les paramètres du niveau limité tout en réservant les modifications à des personnes plus qualifiées. Dans ce cas procéder comme suit:

1. Appuyer sur la touche  plus de 5 secondes;
2. L'afficheur du haut indique *PASS* et celui du bas *D*;
3. Avec les touches  et  régler la valeur - *IB I*;
4. Appuyer sur .
5. L'affichage du haut indique l'acronyme du premier paramètre du niveau 2 et l'affichage du bas sa valeur;
6. Avec la touche  il est possible de visualiser la valeur de tous les paramètres sans pouvoir les modifier.
7. Pour revenir à l'affichage standard appuyer sur la touche  plus de 3 secondes ou n'appuyer sur aucune touche pendant 10 secondes.

### 7.4 Mode automatique

#### 7.4.1 Fonction des touches en mode Auto

-  Action programmée par le paramètre [121] uSrb (Fonction de la touche .
-  Entrée en procédure de modification des paramètres.
-  Un appui court (moins de 2 secondes) affiche les "Informations additionnelles" (voir ci-dessous); un appui de plus de 2 secondes lance le "Réglage direct de consigne" (voir ci-dessous).
-  Commence le "Réglage direct de consigne" (voir ci-dessous).
-  +  Ces touches vous permettent le passage de mode Manuel en mode Automatique et vice-versa.

**Note:** Pour passer en mode MAN appuyer sur la touche  et, en maintenant la pression appuyer également dans la seconde sur la touche . Au relâchement, la LED "MAN" s'allume et l'affichage inférieur indique la puissance de la sortie. Pour quitter le mode manuel, appuyer sur la touche  et, en maintenant la pression appuyer également dans la seconde sur la touche . Maintenir jusqu'à ce que le LED "MAN" s'éteigne.

## 7.4.2 Réglage direct de consigne

Cette fonction permet de modifier rapidement la valeur de la consigne sélectionnée par [83] A.SP (sélection de la consigne) ou à la consigne du groupe de segments (en programmeur) en cours.

L'instrument est en affichage "standard".

1. Appuyez rapidement sur la touche  ou la touche  pendant plus de 2 secondes.

L'afficheur du haut indique l'acronyme de la consigne sélectionnée (ex SP2) et celui du bas sa valeur.

**Note:** Quand un programme est en cours, l'instrument indique la consigne du groupe en cours (ex sur le palier 3 la valeur de [107] Pr.S3).

2. Régler la valeur souhaitée avec les touches  et .
3. Appuyer sur  ou ne rien faire pendant 5 s.

Dans les deux cas l'instrument mémorise la valeur et revient à l'affichage standard".

**Note:** Si la consigne sélectionnée n'a pas été promue au niveau utilisateur, elle sera visualisée mais non modifiable.

## 7.4.3 Informations additionnelles

Certaines des informations ci dessous dépendent de la façon dont l'instrument a été programmé. Par conséquent, dans de nombreux cas, seule une partie de cette information est disponible.

1. A partir de l'affichage standard appuyer sur la touche  L'afficheur du bas indique H ou C suivi d'une valeur. la valeur est celle de la sortie régulation, tandis que H indique une action Chaud (Heating) et C une action Froid (Cooling).

2. Appuyer à nouveau sur . Quand un programme est en cours, l'afficheur du bas indique le segment en cours d'exécution et les évènements sont indiqués comme suit:  
r 100

Le premier caractère est r pour une rampe ou S pour un palier (soak), le digit suivant le n° du segment (ex. S3 signifie palier n° 3) et les deux derniers digits l'état des évènements.

3. Appuyer à nouveau sur . Quand un programme est en cours, l'afficheur du bas indique le temps restant théorique avant la fin de programme précédé de la lettre P:  
P84.3

4. Appuyer à nouveau sur . Quand la fonction Wattmètre est activée l'afficheur du bas indique U suivi de l'énergie mesurée.

**Note:** Calcul selon réglage du paramètre [134] Co.tY.

5. Appuyer à nouveau sur . Quand le compteur de temps de travail est activé l'afficheur du bas indique d pour days (jours) ou h pour hours (heures) suivi du temps mesuré.

6. Appuyer à nouveau sur . L'instrument revient en "Affichage standard".

**Note:** La procédure de visualisation des paramètres additionnels est temporisée. Sans action sur une touche plus de 10 secondes, l'instrument revient à l'affichage standard.

## 7.4.4 Fonction Programmeur

Dans le chapitre 5 sont décrits tous les paramètres relatifs au programme et leurs actions pendant l'exécution de celui-ci. Ce paragraphe donne quelques informations complémentaires et exemples d'applications.

**Note:** Le point décimal du digit le moins significatif (LSD: Less Significant Digit) sert à indiquer l'état du programme indépendamment de la valeur affichée sélectionnée par [122] diSP (Display management).

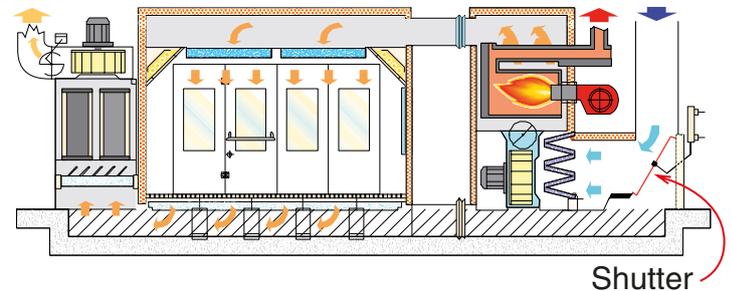
 Decimal point of the LSD

La relation entre l'état de la LED et l'état du programme est la suivante:

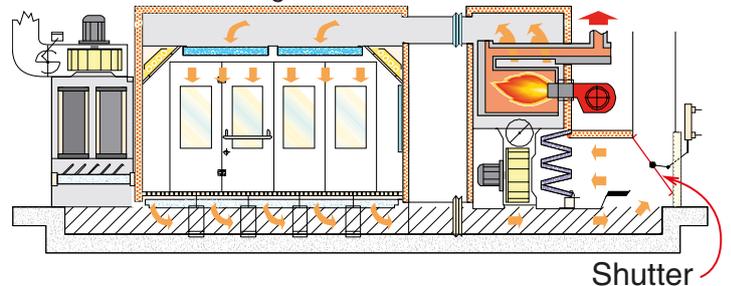
- Programme en cours (RUN) - LED ON;
- Programme en Hold - LED clignote rapidement;
- Programme en attente - LED clignote lentement;
- Fin de programme ou reset - LED OFF.

### Exemple 1: cabine de séchage de peinture

Lorsque l'opérateur peint le véhicule dans la cabine, la température à l'intérieur doit être de 20°C et l'air utilisé pour la ventilation vient de l'extérieur.



Au cours des phases de séchage et de passivation, l'opérateur est en dehors de la cabine et le système ferme le volet de l'air (shutter) et recycle l'air interne afin de réduire la consommation d'énergie.

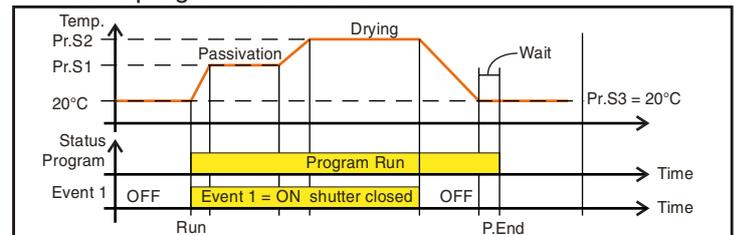


Quand la phase de séchage est terminée, il faut s'assurer que l'opérateur ne puisse entrer dans la cabine avant que:

1. L'air ait été rafraîchi.

La température soit inférieure à une limite définie.

D'où le programme suivant:



Out 1 = H.rEG (sortie Chaud);

Out 2 = P.Et1 (évènement programme1);

Out 3 = P.run (programme en cours);

Pr.E1 et Pr.E2 = 10.10

(évènement 1 à ON sur rampe 1, palier 1, rampe 2, palier 2).

Quand le programme est en cours la porte est verrouillée.

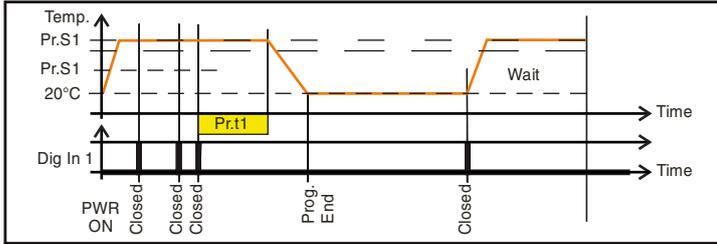
## Exemple 2: machine à cintrer avec réservoir de colle (pour le bois)

A la température de travail, la colle descend rapidement du distributeur.

Quand la machine ne travaille pas pendant un certain temps, il est nécessaire de réduire la température.

Dans ce cas, la configuration du programme est la suivante:

- Out 1 = h.reg (sortie Chaud);
  - Out 2 = AL (Alarme pour autorisation utilisation);
  - diF.1 = P.run (entrée logique 1 pour lancement programme);
  - Pr.F = S.uP.S (démarré à la mise sous tension);
  - Pr.E = cnt (comportement en fin de programme = continue).
- Un détecteur de proximité est connecté à l'entrée logique 1 pour détection du panneau.



Quand un nouveau panneau est détecté avant la fin du premier segment, le programme redémarre et le point de consigne reste égal à Pr.S1.

Si aucun panneau n'est détecté, l'appareil passe à Pr.S2 (température de ralenti) et y reste jusqu'à ce qu'un nouveau panneau arrive.

### 7.4.5 Gestion de l'affichage

Le time out de l'affichage est programmable (voir paramètre [125] diS).

Cette fonction éteint l'afficheur si aucune alarme n'est présente et si aucune action n'est faite sur les touches.

Quand diS.t est différent de OFF et qu'aucune touche n'est utilisée pendant la durée programmée, l'afficheur s'éteint et seuls 4 segments du digit le moins significatif s'allument séquentiellement pour indiquer que l'appareil fonctionne correctement. Si une alarme apparaît ou qu'une touche est pressée, l'appareil revient immédiatement à l'affichage standard.

### 7.4.6 L'affichage couleur indique l'écart

Il est possible de définir un écart (PV - SP) pour changer la couleur de l'affichage (voir paramètre [124] AdE).

Dans ce cas l'afficheur du haut sera:

- Ambre si mesure < SP - AdE;
- Vert si (SP - AdE) < PV < SP + AdE;
- Rouge si PV > SP + AdE.

## 7.5 Mode Manuel

Ce mode désactive la régulation automatique et permet de régler manuellement la puissance de sortie.

- L'affichage du haut indique la valeur mesurée;
- L'affichage du bas indique alternativement la puissance de sortie et le message  $\square PL \square$  et la LED MAN est allumée;
- L'instrument ne travaille pas en mode automatique;

La sortie régulation est à la dernière valeur en mode Auto et peut être réglée manuellement par les touches  $\blacktriangle$  et  $\blacktriangledown$ .

Lorsque le régulateur est programmé en mode ON/OFF, le mode Manuel est disponible et la sortie peut être réglée à 0% ou 100% à l'aide des touches  $\blacktriangle$  et  $\blacktriangledown$ .

L'échelle de réglage va de H100 (100% puissance action inverse) à C100 (100% puissance action directe).

**Notes:** 1. En mode manuel, les alarmes sont actives.

2. En cas de passage en manuel pendant un programme, le programme est suspendu et reprend au retour en mode automatique.
3. En cas de passage en manuel pendant un auto-tune, l'auto-tune est annulé.
4. En mode manuel, toutes les fonctions indépendantes de la régulation (wattmètre, timer, etc.) fonctionnent normalement.

## 7.6 Mode Stand by

Ce mode désactive la régulation et force la sortie à zéro.

L'instrument fonctionne comme un indicateur.

L'affichage du haut indique la valeur mesurée; l'affichage du bas indique alternativement la valeur de consigne et le message *Stby* ou *od*;

- Notes:** 1. En mode stand-by les alarmes relatives sont désactivées. Les alarmes absolues sont actives ou pas selon le réglage du paramètre ALxo (validation de l'alarme en mode stand-by).
2. En cas de passage en stand-by pendant un programme, le programme est annulé.
  3. En cas de passage en stand-by pendant un auto-tune, l'auto-tune est annulé.
  4. En mode stand-by, toutes les fonctions indépendantes de la régulation (wattmètre, timer, etc) fonctionnent normalement.
  5. Quand repasse de stand-by en auto, les fonctions alarme, soft-start et auto-tune sont lancées (si programmées).

## 8.1 Dépassement d'échelle

Les dépassements d'échelle haut et bas sont indiqués de la façon suivante:

Haut Bas



Et la rupture capteur comme suit:



**Note:** Quand un dépassement est détecté, les alarmes fonctionnent comme en mini ou maxi d'échelle.

En cas d'erreur de dépassement d'échelle

1. Vérifier le signal d'entrée et les câbles de liaison.
2. S'assurer de la concordance entre le type de signal et sa configuration et la modifier si nécessaire (voir chapitre 4).
3. Si aucune erreur n'est décelée, renvoyer l'appareil au fournisseur pour contrôle.

## 8.2 Liste des erreurs possibles

Erreur	Cause/Action corrective
<i>Errt</i>	L'auto-réglage FAST n'a pas pu démarrer: la mesure est trop proche de la consigne. Appuyer sur la touche  pour supprimer le message.
<i>ouLd</i>	Surcharge sur la sortie OUT4. Court-circuit sur la sortie Out 4 quand utilisée en sortie ou alimentation transmetteur. La sortie redémarre si le court-circuit disparaît.
<i>noRt</i>	Auto-tune non aboutit au bout de 12 heures.
<i>ErrP</i>	Problème dans la mémoire interne. Si le message persiste renvoyer l'appareil au fournisseur pour contrôle.
<i>ronE</i>	Erreur possible dans le firmware. Renvoyer l'appareil au fournisseur pour contrôle
<i>Errt</i>	Erreur de calibration. Renvoyer l'appareil au fournisseur pour contrôle.

## 9.1 Version de révision du Firmware et Numéro de série de l'instrument

Parfois, il peut être nécessaire de fournir à l'assistance technique le numéro de série de l'instrument ou la version Firmware. Pour obtenir ces 2 informations, procédez comme suit:

1. Mettre l'instrument sous tension;
2. Le contrôleur effectue un "test lampes" en allumant tous les voyants à l'écran;
3. Une fois le "test lampes" terminé, l'instrument affiche le mot "tEst" sur l'afficheur du haut, tandis que celui du bas indique un code à 3 chiffres (x.y.z) précédé de "r." (révision). Ex. "r.435" où **435** indique la révision du Firmware de l'instrument;
4. Pour obtenir le numéro de série de l'instrument, appuyez sur la touche  pendant que l'instrument affiche le mot "tEst";
5. À ce stade, l'instrument utilise les deux écrans pour indiquer le numéro de série composé comme suit:
  - "r." Apparaît sur l'afficheur du haut (indiquant que le numéro de série suit), suivi de **XXX** (ex.: r.246),
  - **YYYY** celui du bas (ex.: 8795);
 le numéro de série est: **XXXYYYY** (ex.: 2468795).

## 9.2 Utilisation correcte

Toute utilisation non prévue dans ce manuel est considérée comme impropre.

Cet instrument est en accord avec la norme EN 61010-1 "Safety requirements for electrical equipment for measurement, control et laboratory use"; il n'est pas utilisable en équipement de sécurité.



Se rappeler que le site doit être équipé de sécurités additionnelles lorsque la défaillance du matériel peut s'avérer dangereuse pour les personnes, animaux ou équipements.



Ascon Tecnologic S.r.l. et ses représentants légaux décline toute responsabilité quant aux dommages aux personnes, animaux et équipements dûs à un usage illégal ou impropre de l'appareil, ou en cas de non respect des caractéristiques techniques de l'instrument.

## 10 MAINTENANCE

Cet instrument ne nécessite pas recalibrage périodique et il n'a pas de pièces consommables de sorte qu'aucun entretien particulier n'est nécessaire.

Quelqufois, un nettoyage est souhaitable.

1. **DEBRANCHER L'INSTRUMENT** (alimentation, relais, etc.).
2. Retirer l'instrument du tableau.
3. A l'aide d'un aspirateur ou un jet d'air comprimé (max. 3 kg/cm<sup>2</sup>) enlever tous les dépôts de poussière et la saleté qui peuvent être présents sur les cartes et sur les circuits internes en faisant attention de ne pas endommager les composants électroniques.
4. Pour nettoyer le plastique externe ou les éléments en caoutchouc utiliser un chiffon humidifié avec
  - De l'alcool éthylique (pur or dénaturé) [C<sub>2</sub>H<sub>5</sub>OH] ou
  - De l'alcool isopropylique (pur ou dénaturé) [(CH<sub>3</sub>)<sub>2</sub>CHOH] ou
  - De l'eau (H<sub>2</sub>O).
5. S'assurer que toutes les bornes sont desserrées
6. S'assurer que l'instrument est parfaitement sec avant sa mise en place.
7. Remettre l'instrument en place et l'alimenter.

### 10.1 Elimination



L'appareil (ou le produit) doit faire l'objet de ramassage différencié conformément aux normes locales en vigueur en matière d'élimination.

## 11 GARANTIE

Ce produit est garanti contre les défauts de fabrication ou de matériels 18 mois à compter de la date de livraison.

La garantie est limitée à la réparation ou au remplacement de l'instrument.

Une modification du produit ou une utilisation impropre annule la garantie. .

Dans le cas d'un instrument défectueux pendant la période de garantie, ou ensuite, prendre contact avec nos services pour obtenir une autorisation de retour.

Le produit défectueux doit être expédié à Ascon Technologic avec une description détaillée des défauts constatés, à la charge de l'expéditeur, sauf accord contraire préalable.

## 12 ACCESSORIES

Un connecteur latéral permet le raccordement de la clé de configuration A01.



Cet outil permet:

- De mémoriser la configuration complète d'un instrument et de la dupliquer sur d'autres.
- De transférer une configuration complète vers un PC ou d'un PC vers un instrument.
- De transférer une configuration complète d'un PC vers un instrument.
- De transférer une configuration d'une clé A01 vers une autre.
- De tester la liaison série d'un instrument et de fournir une assistance à l'utilisateur en phase de mise en service.

**Note:** Quand l'instrument est alimenté par la clé A01 les sorties ne sont PAS alimentées et l'instrument peut visualiser le message *ouLd* (Out 4 Overload).

# Appendix A

## Groupe $\mathcal{J}$ $\mathcal{I}$ $\mathcal{P}$ - Configuration de l'entrée mesure et auxiliaire

no.	Param.	Description	Point Dec.	Valeur	Défaut
1	SErS	Sélection capteur (en accord avec le HW)	0	J TC J (-50... +1000°C/-58... +1832°F); crAL TC K (-50... +1370°C/-58... +2498°F); S TC S (-50... 1760°C/-58... +3200°F); r TC R (-50... +1760°C/-58... +3200°F); t TC T (-70... +400°C/-94... +752°F); Ir.J Exergen IRS J (-46... +785°C/-50... 1445°F); Ir.cA Exergen IRS K (-46... +785°C/-50... 1445°F); Pt1 RTD Pt 100 (-200... 850°C/-328... 1562°F); Pt10 RTD Pt 1000 (-200... 850°C/-328... 1562°F); 0.60 0... 60 mV; 12.60 12... 60 mV; 0.20 0... 20 mA; 4.20 4... 20 mA; 0.5 0... 5 V; 1.5 1... 5 V; 0.10 0... 10 V; 2.10 2... 10 V.	J
		Model C		J TC J (-50... +1000°C/-58... +1832°F); crAL TC K (-50... +1370°C/-58... +2498°F); S TC S (-50... 1760°C/-58... +3200°F); r TC R (-50... +1760°C/-58... +3200°F); t TC T (-70... +400°C/-94... +752°F); Ir.J Exergen IRS J (-46... +785°C/-50... 1445°F); Ir.cA Exergen IRS K (-46... +785°C/-50... 1445°F); Ptc PTC KTY81-121 (-55... 150°C/-67... 302°F); ntc NTC 103-AT2 (-50... 110°C/-58... 230°F); 0.60 0... 60 mV; 12.60 12... 60 mV; 0.20 0... 20 mA; 4.20 4... 20 mA; 0.5 0... 5 V; 1.5 1... 5 V; 0.10 0... 10 V; 2.10 2... 10 V.	
2	dP	Position de la décimale (entrées linéaires)	0	0... 3	0
		Position de la décimale (entrées non linéaires)		0/1	
3	SSC	Début d'échelle pour les entrées linéaires	dp	-1999... 9999	0
4	FSc	Fin d'échelle pour les entrées linéaires	dp	-1999... 9999	1000
5	un iE	Unités physiquiest		°C/°F	°C
6	F iL	Filtre sur la mesure	1	0 OFF; 0.1... 20.0 s	1.0
7	irE	Sélection du type de dépassement d'échelle qui activera la valeur de repli de sortie		or Dépassement haut; ur Dépassement bas; our Dépassement bas ou haut.	our
8	oPE	Valeur de repli de la sortie		-100... 100	0
9	iO4F	Fonction I/O 4		on Alimentation pour TX; out4 Output 4 (sortie logique 4); dG2c Entrée logique 2 par contact; dG2U Entrée logique 2 en tension.	out4

no.	Param.	Description	Point Dec.	Valeur	Défaut
10	diF1	Fonction de l'entrée logique 1		oFF Not used; 1 Reset alarme; 2 Acquittement alarme (ACK); 3 Maintien de la mesure (Hold); 4 Mode Stand-By; 5 Mode Manuel; 6 Chaud avec SP1, Froid avec SP2; 7 Timer RUN/Hold/Reset; 8 Timer Run; 9 Timer Reset; 10 Timer Run/Hold; 11 Timer Run/Reset; 12 Timer Run/Reset avec verrou; 13 Programme Start; 14 Programme Reset; 15 Programme Hold; 16 Programme Run/Hold; 17 Programme Run/Reset; 18 Sélection séquentielle de SP; 19 Sélection SP1 - SP2; 20 Sélection binaire SP1... SP4; 21 EN parallèle avec les touches  et 	oFF
11	diF2	Fonction de l'entrée logique 2			oFF
12	diA	Sens d'action des entrées logiques (si configurée pour DI2)		0 DI 1 action directe DI 2 action directe; 1 DI 1 action inverse DI 2 action directe; 3 DI 1 action directe DI 2 action inverse; 4 DI 1 action inverse DI 2 action inverse.	

## Groupe - Paramètres de sortie

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeur	Défaut
13	oIt	Type de sortie 1 (quand Out 1 analogique: KM3 seulement)		0-20 0-20 mA; 4-20 4-20 mA; 0-10 0-10 V; 2-10 2-10 V.	0-20
14	oIF	Fonction Out 1 (quand Out 1 est une sortie linéaire)	0	NonE Inutilisée H.rEG Sortie Chaud; c.rEG Sortie Froid; r.inP Retransmission mesure; r.Err Retransmission écart (PV-SP); r.SP Retransmission consigne ; r.SEr Retransmission valeur série.	H.reG
		Fonction de Out 1 (quand Out 1 est une sortie logique)	0	NonE Inutilisée; H.rEG Sortie Chaud; c.rEG Sortie Froid; AL Sortie alarme; t.out Sortie Timer; t.HoF Sortie Timer - OFF en hold; P.End Indication fin de programme; P.HLd Indication programme en Hold; P.uit Indication rogramme en attente; P.run Indication programme en cours; P.Et1 Programme évènement 1; P.Et2 Programme évènement 2; or.bo Rupture mesure ou dépassement d'échelle; P.FAL Coupure d'alimentation; bo.PF Dépassement échelle, rupture ou coupure alim.r; St.by En stand-by; diF.1 Répète l'état de l'entrée logique 1; diF.2 Répète l'état de l'entrée logique 2; on Out 1 toujours ON; riSP Inspection requise.	
15	RoIL	Début d'échelle de la retransmission analogique (KM3 seulement)	dP	-1999 ... Ao1H	-1999
16	RoIH	Fin d'échelle de la retransmission analogique (KM3 seulement)	dP	Ao1L ... 9999	9999
17	oIRL	Alarmes liées à la sortie OUT1	0	0... 63: +1 Alarme 1; +2 Alarme 2; +4 Alarme 3; +8 Rupture de boucle; +16 Rupture capteur; +32 surcharge sur la sortie 4.	AL1

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeur	Défaut
18	o1Ac	Action de Out 1	0	dir Action directe; rEU Action inverse; dir.r Directe avec LED inversée; ReU.r Inverse avec LED inversée.	dir
19	o2F	Fonction de Out 2	0	NonE Inutilisée; H.rEG Sortie Chaud; c.rEG Sortie Froid; AL Sortie alarme; t.out Sortie Timer; t.HoF Sortie Timer - OFF en hold; P.End Indication fin de programme; P.HLd Indication programme en Hold; P.uit Indication rogramme en attente; P.run Indication programme en cours; P.Et1 Programme évènement 1; P.Et2 Programme évènement 2; or.bo Rupture mesure ou dépassement d'échelle; P.FAL Coupure d'alimentation; bo.PF Dépassement échelle, rupture ou coupure alim.r; St.by En stand-by; diF.1 Répète l'état de l'entrée logique 1; diF.2 Répète l'état de l'entrée logique 2; on Out 2 toujours ON; riSP Inspection requise.	AL
20	o2AL	Alarmes liées à la sortie OUT2	0	0... 63: +1 Alarme 1; +2 Alarme 2; +4 Alarme 3; +8 Rupture de boucle; +16 Rupture capteur; +32 surcharge sur la sortie 4.	AL1
21	o2Ac	Action de la sortie Out 2	0	dir Action directe; rEU Action inverse; dir.r Directe avec LED inversée; ReU.r Inverse avec LED inversée.	dir
22	o3F	Fonction de Out 3	0	NonE Inutilisée; H.rEG Sortie Chaud; c.rEG Sortie Froid; AL Sortie alarme; t.out Sortie Timer; t.HoF Sortie Timer - OFF en hold; P.End Indication fin de programme; P.HLd Indication programme en Hold; P.uit Indication rogramme en attente; P.run Indication programme en cours; P.Et1 Programme évènement 1; P.Et2 Programme évènement 2; or.bo Rupture mesure ou dépassement d'échelle; P.FAL Coupure d'alimentation; bo.PF Dépassement échelle, rupture ou coupure alim.r; St.bY En stand-by; diF.1 Répète l'état de l'entrée logique 1; diF.2 Répète l'état de l'entrée logique 2; on Out 3 toujours ON; riSP Inspection requise.	AL
23	o3AL	Alarmes liées à la sortie OUT3	0	0... 63: +1 Alarme 1; +2 Alarme 2; +4 Alarme 3; +8 Rupture de boucle; +16 Rupture capteur; +32 surcharge sur la sortie 4.	AL2
24	o3Ac	Action de Out 3	0	dir Action directe; rEU Action inverse; dir.r Directe avec LED inversée; ReU.r Inverse avec LED inversée.	dir

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeur	Défaut
25	o4F	Fonction de OUT4	0	NonE Inutilisée; H.rEG Sortie Chaud; c.rEG Sortie Froid; AL Sortie alarme; t.out Sortie Timer; t.HoF Sortie Timer - OFF en hold; P.End Indication fin de programme; P.HLd Indication programme en Hold; P.uit Indication rogramme en attente; P.run Indication programme en cours; P.Et1 Programme évènement 1; P.Et2 Programme évènement 2; or.bo Rupture mesure ou dépassement d'échelle; P.FAL Coupure d'alimentation; bo.PF Dépassement échelle, rupture ou coupure alim.; St.bY En stand-by.	AL
26	o4AL	Alarmes liées à la SORTIE OUT4	0	0... 63: +1 Alarme 1; +2 Alarme 2; +4 Alarme 3; +8 Rupture de boucle; +16 Rupture capteur; +32 surcharge sur la sortie 4.	AL1 + AL2
27	o4Ac	Action de Out 4	0	dir Action directe; rEU Action inverse; dir.r Directe avec LED inversée; ReU.r Inverse avec LED inversée.	dir

## Groupe $\overline{AL} 1$ - Paramètres alarme 1

no.	Param.	Description	Point Déc.	Valeur	Défaut
28	AL 1L	Type d'alarme 1	0	nonE Inutilisée; LoAb Alarme absolue basse; HiAb Alarme absolue haute; LHAo Alarme absolue de bande active en dehors; LHAi Alarme absolue de bande active en dedans; SE.br Rupture capteur; LodE Alarme d'écart bas (relative); HidE Alarme d'écart haut (relative); LHdo Alarme relative de bande active en dehors; LHdi Alarme relative de bande active en dedans.	HiAb
29	Ab 1	Fonction alarme 1	0	0... 15: +1 Inactive à la mise sous tension; +2 Alarme mémorisée (reset manuel); +4 Alarme acquittable; +8 Alarme relative inactive au changement de consigne.	0
30	AL 1L	- Alarmes hautes et basses, limite basse de réglage du seuil de AL1. - Alarmes de bande: seuil d'alarme bas	dp	De -1999 à AL1H (U.P.)	-1999
31	AL 1H	- Alarmes hautes et basses, limite haute de réglage du seuil de AL1. - Alarmes de bande: seuil d'alarme haut	dp	De AL1L à 9999 (U.P.)	9999
32	AL 1	Seuil AL1	dp	De AL1L à AL1H (U.P.)	0
33	HRL 1	Hystérésis AL1	dp	1... 9999 (U.P.)	1
34	AL 1d	Délai AL1	0	0 (oFF)/1... 6500 (s)	oFF
35	AL 1o	Validation de l'alarme 1 pendant le mode Stand-By et en indication de hors échelle	0	0 Jamais; 1 Pendant le stand-by; 2 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas; 3 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas et le stand-by.	0

## Groupe $\overline{AL2}$ - Paramètres alarme 2

no.	Param.	Description	Dec. Point	Values	Default
36	$\overline{AL2t}$	Type d'alarme 2	0	nonE Inutilisée; LoAb Alarme absolue basse; HiAb Alarme absolue haute; LHAo Alarme absolue de bande active en dehors; LHAi Alarme absolue de bande active en dedans; SE.br Rupture capteur; LodE Alarme d'écart bas (relative); HidE Alarme d'écart haut (relative); LHdo Alarme relative de bande active en dehors; LHdi Alarme relative de bande active en dedans.	Loab
37	$\overline{Ab2}$	Fonction alarme 2	0	0... 15: +1 Inactive à la mise sous tension; +2 Alarme mémorisée (reset manuel); +4 Alarme acquittable; +8 Alarme relative inactive au changement de consigne.	0
38	$\overline{AL2L}$	- Alarmes hautes et basses, limite basse de réglage du seuil de AL2. - Alarmes de bande: seuil d'alarme bas	dp	De -1999 à AL2H (U.P.)	-1999
39	$\overline{AL2H}$	- Alarmes hautes et basses, limite haute de réglage du seuil de AL2. - Alarmes de bande: seuil d'alarme haut	dp	De AL2L à 9999 (U.P.)	9999
40	$\overline{AL2}$	Seuil AL2	dp	De AL2L à AL2H (U.P.)	0
41	$\overline{HAL2}$	Hystérésis AL2	dp	1... 9999 (U.P.)	1
42	$\overline{AL2d}$	Délai AL2	0	0 (oFF)/1... 6500 (s)	oFF
43	$\overline{AL2o}$	Validation de l'alarme 2 pendant le mode Stand-By et en indication de hors échelle	0	0 Jamais; 1 Pendant le stand-by; 2 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas; 3 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas et le stand-by.	0

## Groupe $\overline{AL3}$ - Paramètres alarme 3

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeur	Défaut
44	AL31t	Type d'alarme 3	0	nonE Inutilisée; LoAb Alarme absolue basse; HiAb Alarme absolue haute; LHAo Alarme absolue de bande active en dehors; LHAi Alarme absolue de bande active en dedans; SE.br Rupture capteur; LodE Alarme d'écart bas (relative); HidE Alarme d'écart haut (relative); LHdo Alarme relative de bande active en dehors; LHdi Alarme relative de bande active en dedans.	HiAb
45	Ab3	Fonction alarme 3	0	0... 15: +1 Inactive à la mise sous tension; +2 Alarme mémorisée (reset manuel); +4 Alarme acquittable; +8 Alarme relative inactive au changement de consigne.	0
46	AL3L	- Alarmes hautes et basses, limite basse de réglage du seuil de AL3. - Alarmes de bande: seuil d'alarme bas	dp	De -1999 à AL3H (U.P.)	-1999
47	AL3H	- Alarmes hautes et basses, limite haute de réglage du seuil de AL3. - Alarmes de bande: seuil d'alarme haut	dp	De AL3L à 9999 (U.P.)	9999
48	AL3	Seuil AL3	dp	De AL3L à AL1H (U.P.)	0
49	HAL3	Hystérésis AL3	dp	1... 9999 (U.P.)	1
50	AL3d	Délai AL3	0	0 (oFF)/1... 6500 (s)	oFF
51	AL3o	Validation de l'alarme 3 pendant le mode Stand-By et en indication de hors échelle	0	0 Jamais; 1 Pendant le stand-by; 2 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas; 3 Pendant dépassement d'échelle haut ou bas et le stand-by.	0

## Groupe $\mathcal{LBA}$ - Alarme rupture de boucle

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeur	Défaut
52	$LbAt$	LBA temps	0	0 (oFF)/1... 9999 (s)	oFF
53	$LbSt$	Ecart de mesure utilisé par le LBA pendant le Soft start	dP	0 (oFF)/1... 9999 (U.P.)	10
54	$LbAS$	Ecart de mesure utilisé par le LBA (loop break alarm step)	dP	1...9999 (U.P.)	20
55	$LbcA$	Conditions d'activation du LBA	0	uP Actif quand Pout = 100%; dn Actif quand Pout = -100%; both Active dans les deux cas.	both

## Groupe $\mathcal{REG}$ - Paramètres de régulation

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeur	Défaut
56	$cont$	Type de régulation	0	Pid PID (Chaud et/ou Froid); On.FA ON/OFF hystérésis asymétrique; On.FS ON/OFF hystérésis symétrique; nr ON/OFF Chaud/Froid avec zone neutre; 3Pt Servomoteur (seulement si <b>Output 2</b> et <b>Output 3</b> sont codifiées "M").	Pid
57	$Auto$	Sélection de l'auto-réglage	0	-4 Auto-tune par oscillation avec redémarrage à chaque changement de consigne; -3 Auto-tune par oscillation avec lancement manuel -2 Auto-tune par oscillation avec lancement automatique à la première mise sous tension seulement; -1 Auto-tune par oscillation avec redémarrage à chaque mise sous tension; 0 Inutilisé; 1 Auto-tune FAST avec redémarrage à chaque mise sous tension; 2 Auto-tune FAST avec lancement automatique à la première mise sous tension seulement; 3 Auto-tune FAST avec lancement manuel 4 Auto-tune FAST avec redémarrage automatique à chaque changement de consigne. 5 EvoTune avc redémarrage automatique à chaque mise sous tension; 6 EvoTune avec lancement automatique à la première mise sous tension seulement, 7 EvoTune avec lancement manuel; 8 EvoTune avec redémarrage automatique à chaque changement de consigne.	7
58	$tunE$	Lancement manuel de l'auto-tune	0	oFF Inactif; on Actif.	oFF
59	Réservé				
60	$HSEt$	Hystérésis de la rég. ON/OFF	dP	0... 9999 (U.P.)	1
61	$cPdt$	Temps de protection compresseur	0	0 (oFF)/1... 9999 (s)	oFF
62	$Pb$	Bande proportionnelle band	dP	1... 9999 (U.P.)	50
63	$t_i$	Temps d'intégrale	0	0 (oFF)/1... 9999 (s)	200
64	$t_d$	Temps de dérivée	0	0 (oFF)/1... 9999 (s)	50
65	$Fuoc$	Fuzzy overshoot control	2	0.00... 2.00	0.50
66	$tch$	Temps de cycle de la sortie Chaud	1	0.2... 130.0 (s)	20.0
67	$rcG$	Ratio de puissance entre les actions chaud et froid (gain relatif froid)	2	0.01... 99.99	1.00
68	$tcc$	Temps de cycle de la sortie Froid	1	0.2... 130.0 (s)	20.0
69	$rS$	Manual reset (integrale manuelle)	1	-100.0... +100.0 (%)	0.0
70	$Strt$	Temps de parcours Servomoteur	0	5... 1000 s	60
71	$dbS$	Zone morte Servomoteur	1	0.1... 10.0	0.5
72	$od$	Délai à la mise sous tension at power up	2	0.00 (oFF)/0.01... 99.59 (hh.mm)	oFF
73	$StP$	Puissance maximum de sortie en Soft-Start	0	-100... 100 (%)	0
74	$Stt$	Temps de Soft-Start	2	0.00 oFF; 0.01... 7.59 (hh.mm); inF Toujours ON.	oFF
75	$SttH$	Seuil de désactivation Soft-Start	dP	-1999... +9999 (U.P.)	9999

## Groupe $\mathcal{PSP}$ - Paramètres Set point (consigne)

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeur	Défaut
76	$nSP$	Nombre de consignes utilisées	0	1... 4	1
77	$SP_{LL}$	Valeur minimale de consigne	dP	De -1999 à SPHL	-1999
78	$SP_{HL}$	Valeur maximale de consigne	dP	De SPLL à 9999	9999
79	$SP_1$	Consigne 1	dP	De SPLL à SPLH	0
80	$SP_2$	Consigne 2	dP	De SPLL à SPLH	0
81	$SP_3$	Consigne 3	dP	De SPLL à SPLH	0
82	$SP_4$	Consigne 4	dP	De SPLL à SPLH	0
83	$RSP$	Sélection de la consigne active	0	De 1 (SP) à nSP (SP 4)	1
84	$SP_{Ext}$	Type de consigne externe	0	rSP trin La valeur est utilisée en consigne externe (RSP); PErc La valeur est additionnée à la consigne locale sélectionnée par A.SP et la somme devient la consigne de travail; La valeur est mise à l'échelle d'entrée et est utilisée en consigne externe.	trin
85	$SP_{Lr}$	Sélection consigne Local/remote	0	Loc rEn Local; Remote.	Loc
86	$SP_{U}$	Rampe de <b>montée</b> ur changement de consigne	2	0.01... 99.99 (inF) Unité Physique par minute	inF
87	$SP_{d}$	Rampe de <b>descente</b> sur changement de consigne	2	0.01... 99.99 (inF) Unité Physique par minute	inF

## Groupe $\mathcal{P}_{t} In$ - Paramètres fonction Timer

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeurs	Défaut
88	$t_{rF}$	Fonction timer indépendant	0	nonE inutilisé; i.d.A Départ différé; i.uP.d Départ différé à la mise sous tension; i.d.d Traversant; i.PL Oscillateur asymétrique départ à OFF; i.L.P Oscillateur asymétrique départ à ON.	nonE
89	$t_{rU}$	Unité de temps	0	hh.nn Heures et minutes; nn.SS Minutes et secondes; SSS.d Secondes et dixièmes de secondes.	nn.SS
90	$t_{rT1}$	Temps 1	2	00.01... 99.59 Quand [87] tr.u = hh.nn ou nn.SS	1.00
			1	000.1... 995.9 Quand [87] tr.u = SSS.d	
91	$t_{rT2}$	Temps 2 inF = Arrêté par la commande de réinitialisation	2	0 (oFF)... 99.59 + inF Quand [87] tr.u = hh.nn ou nn.SS	1.00
			1	0 (oFF)... 995.9 + inF Quand [87] tr.u = SSS.d	
92	$t_{rSt}$	Etat du timer	0	rES Timer reset; run Timer run; HoLd Timer hold.	rES

## Groupe $\mathcal{P}_{PG}$ - Paramètres fonction programmeur

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeurs	Défaut
93	$P_{rF}$	Action du programme à la mise sous tension	0	nonE Programme inutilisé; S.uP.d Démarre à la mise sous tension avec premier segment en stand-by; S.uP.S Démarre à la mise sous tension; u.dIG Démarre sur détection RUN uniquement; u.dG.d Démarre sur détection RUN avec premier segment en stand-by.	nonE
94	$P_{rU}$	Unité de temps des paliers	2	hh.nn Heures et minutes; nn.SS Minutes et secondes.	hh.nn
95	$P_{rE}$	Comportement de l'instrument en fin de programme	0	cnt Continue; A.SP Revient à la consigne définie par IA.SP; St.by Passe en mode stand-by.	A.SP
96	$P_{rEt}$	Temps d'indication de Fin de Programme	2	0.00 oFF; 0.01... 99.59 minutes et secondes; inF Forcé à ON.	oFF
97	$P_{rS1}$	Consigne du premier palier	dP	De SPLL à SPHL	0
98	$P_{rG1}$	Gradient de la première rampe	1	0.1... 999.9 Unités Physiques/minute (inF = Echelon)	inF
99	$P_{rT1}$	Durée du premier palier	2	0.00... 99.59 Unité de temps des paliers	0.10
100	$P_{rb1}$	Bande d'attente du premier palier	dP	0 (oFF)/1... 9999 (U.P.)	oFF
101	$P_{rE1}$	Evènements du premier groupe	2	00.00... 11.11 (0 Evènement OFF, 1 Evènement ON)	00.00
102	$P_{rS2}$	Consigne du second palier	dP	De SPLL à SPHL	0

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeurs	Défaut
103	<i>PrG2</i>	Gradient de la seconde rampe	1	0.1... 999.9 Unités Physiques/minute (inF = Echelon)	inF
104	<i>PrL2</i>	Durée du second palier	2	0.00... 99.59 Unité de temps des paliers	0.10
105	<i>Prb2</i>	Bande d'attente du second palier	dP	0 (oFF)/1... 9999 (U.P.)	oFF
106	<i>PrE2</i>	Evènements du second groupe	2	00.00... 11.11 ( $\bar{0}$ Evènement OFF, $\bar{1}$ Evènement ON)	00.00
107	<i>PrS3</i>	Consigne du troisième palier	dP	OFF ou de SPLL à SPHL	0
108	<i>PrG3</i>	Gradient de la troisième rampe	1	0.1... 999.9 Unités Physiques/minute (inF = Echelon)	inF
109	<i>PrL3</i>	Durée du troisième palier	2	0.00... 99.59 Unité de temps des paliers	0.10
110	<i>Prb3</i>	Bande d'attente du troisième palier	dP	0 (oFF)/1... 9999 (U.P.)	oFF
111	<i>PrE3</i>	Evènements du troisième groupe	2	00.00... 11.11 ( $\bar{0}$ Evènement OFF, $\bar{1}$ Evènement ON)	00.00
112	<i>PrS4</i>	Consigne du quatrième palier	dP	OFF ou de SPLL à SPHL	0
113	<i>PrG4</i>	Gradient de la quatrième rampe	1	0.1... 999.9 Unités Physiques/minute (inF = Echelon)	inF
114	<i>PrL4</i>	Durée du quatrième palier	2	0.00... 99.59 Unité de temps des paliers	0.10
115	<i>Prb4</i>	Bande d'attente du quatrième palier	dP	0 (oFF)/1... 9999 (U.P.)	oFF
116	<i>PrE4</i>	Evènements du quatrième groupe	0	00.00... 11.11 ( $\bar{0}$ Evènement OFF, $\bar{1}$ Evènement ON)	00.00
117	<i>PrSt</i>	Etat du programme	0	rES Programme reset; run Programme start; HoLd Programme hold.	rES

## Groupe $\mathcal{P}PR_n$ - Interface utilisateur HMI

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeurs	Défaut
118	<i>PR52</i>	Mot de passe niveau 2: Niveau d'accès limité	0	oFF Niveau 2 non protégé; 1... 200.	20
119	<i>PR53</i>	Mot de passe niveau 3: Accès complet	0	3... 200	30
120	<i>PR54</i>	Mot de passe niveau 4: Configuration par code	0	201... 400	300
121	<i>u5rb</i>	Fonction de la touche  en mode utilisation		nonE Pas de fonction; tunE Validation Auto-tune. Un appui simple (plus de 1s) lance l'autotune; oPLo Mode manuel. La première pression passe le régulateur en mode manuel (oPLo) une seconde le repasse en mode Auto; AAc Reset Alarme; ASi Acquiescement alarme; chSP Sélection séquentielle de consigne; St.by Mode stand-by: La première pression passe le régulateur en mode stand-by, une seconde le repasse en mode Auto; Str.t Timer run/hold/reset; P.run Programme run; P.rES Programme reset; P.r.H.r Programme run/hold/reset; He.co Chaud avec "SP1" et Froid avec "SP2".	tunE
122	<i>d1SP</i>	Gestion de l'affichage		nonE Affichage standard; Pou Sortie puissance; SPF Consigne finalet; Spo Consigne en cours; AL1 Seuil alarme 1; AL2 Seuil alarme 2; AL3 Seuil alarme 3; Pr.tu - Pendant un segment, affiche le temps écoulé; - Sur une rampe affiche la consigne en cours. A la fin du programme, affiche $PEnd$ en alternance avec la mesure; - Quand il n'y a pas de programme en cours, utilise l'affichage standard; Pr.td - Pendant un segment, affiche le temps restant (décompte); - Sur une rampe affiche la consigne en cours. A la fin du programme, affiche $PEnd$ en alternance avec la mesure; - Quand il n'y a pas de programme en cours, utilise l'affichage standard; P.t.tu Quand un programme est en cours, affiche le temps total écoulé. A la fin du programme, affiche $PEnd$ en alternance avec la mesure; P.t.td Quand un programme est en cours, affiche le temps total restant (décompte). A la fin du programme, affiche $PEnd$ en alternance avec la mesure; ti.uP Quand le timer est en cours, affiche le comptage du temps. A la fin du comptage, affiche le message $tEnd$ en alternance avec la mesure; ti.du Quand le timer est en cours, affiche le décompte du temps. A la fin du décompte, affiche le message $tEnd$ en alternance avec la mesure; PErc % de puissance utilisé pendant le soft-start (quand le temps de soft start time est infini, la limite est toujours active et peut être utilisé même en mode ON/OFF). PoS Position actionneur de soupape.	0

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeurs	Défaut
123	<i>d iCL</i>	Couleur d'affichage (*)		0 L'affichage couleur indique l'écart en cours (PV - SP); 1 Affichage rouge (fixe); 2 Affichage vert (fixe); 3 Affichage ambre (fixe).	0
124	<i>RdE</i>	Ecart pour la gestion de couleur d'affichage (*)		1... 999 (U.P.)	5
125	<i>d iSt</i>	Time out affichage	2	oFF Toujours ON; 0.1... 99.59 (mm.ss).	oFF
126	<i>F iLd</i>	Filtre sur la valeur affichée	1	oFF Désactivé; 0.1... 20.0 (U.P.).	oFF
128	<i>dSPu</i>	Etat à la mise sous tension		AS.Pr Démarre dans le même état que lors de la coupure; Auto Démarre en mode Auto; oP.O Démarre en mode manuel avec puissance à zéro; St.bY Démarre en mode stand-by.	AS.Pr
129	<i>oPrE</i>	Validation des modes d'utilisation		ALL Tous les modes peuvent être sélectionnés par le paramètre suivant; Au.oP Seuls les modes Auto et Manu (OPLO) peuvent être sélectionnés par le paramètre suivant; Au.Sb Seuls les modes Auto et Stand-by peuvent être sélectionnés par le paramètre suivant.	ALL
130	<i>oPEr</i>	Sélection du mode de fonctionnement		Si oPr.E = ALL: - Auto = Mode Auto; - oPLo = Mode manuel; - St.bY = Mode Stand-by. Si oPr.E = Au.oP: - Auto = Mode Auto; - oPLo = Mode manuel. Si oPr.E = Au.Sb: - Auto = Mode Auto; - St.bY = Mode Stand-b.	Auto

\* Pas disponible sur les régulateurs avec affichage blanc.

## Groupe *35Er* - Paramètres liaison série

no.	Param.	Description	Point Déc.	Valeurs	Défaut
131	<i>Rdd</i>	Adresse		oFF; 1... 254.	1
132	<i>bRud</i>	Vitesse		1200 1200 baud; 2400 2400 baud; 9600 9600 baud; 19.2 19200 baud; 38.4 38400 baud.	9600
133	<i>ErSP</i>	Sélection de la valeur retransmise (Maître)		nonE Inutilisée (Instrument esclave); rSP L'instrument est maître et retransmet la consigne en cours; PErc L'instrument est maître et retransmet sa sortie.	nonE

## Groupe $\mathcal{P}CO_n$ - Paramètres de consommation

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeurs	Défaut
134	$cotY$	Type de mesure		oFF Inutilisé; 1 Puissance électrique instantanée (kW); 2 Compteur d'énergie délivrée (kW/h); 3 Compteur d'énergie délivrée pendant le programme. Le comptage démarre au lancement du programme et s'arrête à la fin du programme. Lancer à nouveau un programme relance le compteur à 0; 4 Nombre de jours de travail. Nombre d'heures pendant lequel l'appareil est alimenté divisé par 24; 5 Nombre d'heures de travail. Nombre d'heures pendant lequel l'appareil est alimenté; 6 Nombre de jours de travail avec seuil. Nombre d'heures pendant lequel l'appareil est alimenté divisé par 24. L'appareil passe en stand by quand le paramètre Co.tY atteint le seuil défini en [137] h.Job; 7 Nombre d'heures de travail avec seuil. Nombre d'heures pendant lequel l'appareil est alimenté divisé par 24. L'appareil passe en stand by quand le paramètre Co.tY atteint le seuil défini en [137] h. Job est alimenté; 8 Totalisation du nombre de jours travaillés par le relais de régulation. Nombre d'heures que le relais a passé en ON divisé par 24; 9 Totalisation du nombre d'heures travaillées par le relais de régulation. Nombre d'heures que le relais a passé en ON; 10 Totalisation du nombre de jours travaillés par le relais de régulation avec seuil. Nombre d'heures que le relais a passé en ON divisé par 24. L'appareil passe en stand by quand le paramètre Co.tY atteint le seuil défini en [137] h.Job; 11 Totalisation du nombre d'heures travaillés par le relais de régulation avec seuil. Nombre d'heures que le relais a passé en ON. L'appareil passe en stand by quand le paramètre Co.tY atteint le seuil défini en [137] h.Job.	oFF
134	$UoLb$	Tension nominale de la charge		1... 9999 (V)	230
135	$cUr$	Intensité nominale de la charge		1... 999 (A)	10
137	$hJob$	Seuil de la période de travail		oFF Inutilisé; 0... 9999 jours (quand [133] cotY = 6 ou 10); 0... 9999 heures (quand [133] cotY = 7 ou 11).	0
138	$tJob$	Temps de travail (non réinitialisable)		0... 9999 jours	

## Groupe $\mathcal{P}CAL$ - Groupe calibration utilisateur

no.	Param.	Description	Point déc.	Valeurs	Défaut
139	$ALP$	Point d'ajustement bas		De -1999 à (AH.P - 10) en unités physiques	0
140	$ALo$	Ajustement du décalage bas		-300... +300 (U.P.)	0
141	$AHP$	Point d'ajustement haut		De (AL.P + 10) à 9999 en unités physiques	9999
142	$AHo$	Ajustement du décalage haut		-300... +300	0